

$$\sum \vec{F} = m\vec{a}$$

$$-mg = a$$

DYNAMIQUE

$$m\vec{g} = \begin{bmatrix} 0 \\ -mg \end{bmatrix}$$

$$\vec{f} = \begin{bmatrix} -\mu mg \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\vec{N} = \begin{bmatrix} 0 \\ mg \end{bmatrix}$$

ON DECISER!
L'ACCELERATION EST NEGATIVE

$$\vec{a} = \begin{bmatrix} -mg \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -a \\ 0 \end{bmatrix}$$

CINEMATIOQUE

ETAPE 2

$$x(0) = 0$$

$$v(0) = v_0$$

$$x(t) = d$$

$$v(t) = v_f$$

$$x(t) = v_0 t - \frac{at^2}{2} \quad (1)$$

$$v(t) = v_0 - at \quad (2)$$

$$t = \frac{v_0 - v_f}{a}$$

EN INSERANT DANS (1)

$$d = v_0 \left(\frac{v_0 - v_f}{a} \right) - \frac{a}{2} \left(\frac{v_0 - v_f}{a} \right)^2$$

$$= \frac{1}{2a} \left[2v_0^2 - 2v_0 v_f - v_0^2 + v_f^2 + 2v_0 v_f \right]$$

$$a = \frac{v_0^2 - v_f^2}{2d}$$

VALEURS NUMERIQUES

$$a = \frac{100 - 64}{2 \times 12} = \frac{36}{24} = 1,5 \text{ m/s}^2$$

$$f = 0,09 \times 1,5 = 0,135 \text{ N}$$

$$\mu = \frac{0,135}{0,09} = 1,5 \quad \text{ASSEZ COHERENT}$$

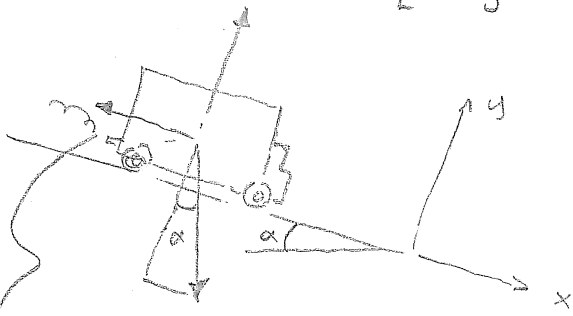
$$\vec{a} = \begin{bmatrix} -1,5 \\ 0 \end{bmatrix}$$

DECELERATION

CELA NE SERT A RIEN D'ETUDIER CETTE RELATION ! IL VAUT MIEUX S'ENTRAINER A LA DEDUIRE CHAQUE FOIS (si, si !)

19

$$\vec{N} = \begin{bmatrix} 0 \\ m g \cos \alpha \end{bmatrix}$$



$$m \vec{g} = \begin{bmatrix} m g \sin \alpha \\ - m g \cos \alpha \end{bmatrix}$$

$$\vec{f} = \begin{bmatrix} -f \\ 0 \end{bmatrix}$$

EN DESCENTE

$$m a = -f + m g \sin \alpha$$

$\underbrace{m a}_{=0}$

$f = m g \sin \alpha$

EN MONTEE

$$m a = -F + f + m g \sin \alpha$$

$\underbrace{m a}_{=0}$

$\underbrace{f + m g \sin \alpha}_{= m g \sin \alpha \text{ :-)}$

LA FORCE EST NEGATIVE POUR QUE LE CATION REMONTE

$F = 2 m g \sin \alpha$

$\vec{F} = \begin{bmatrix} -F \\ 0 \end{bmatrix} \text{ :-)}$

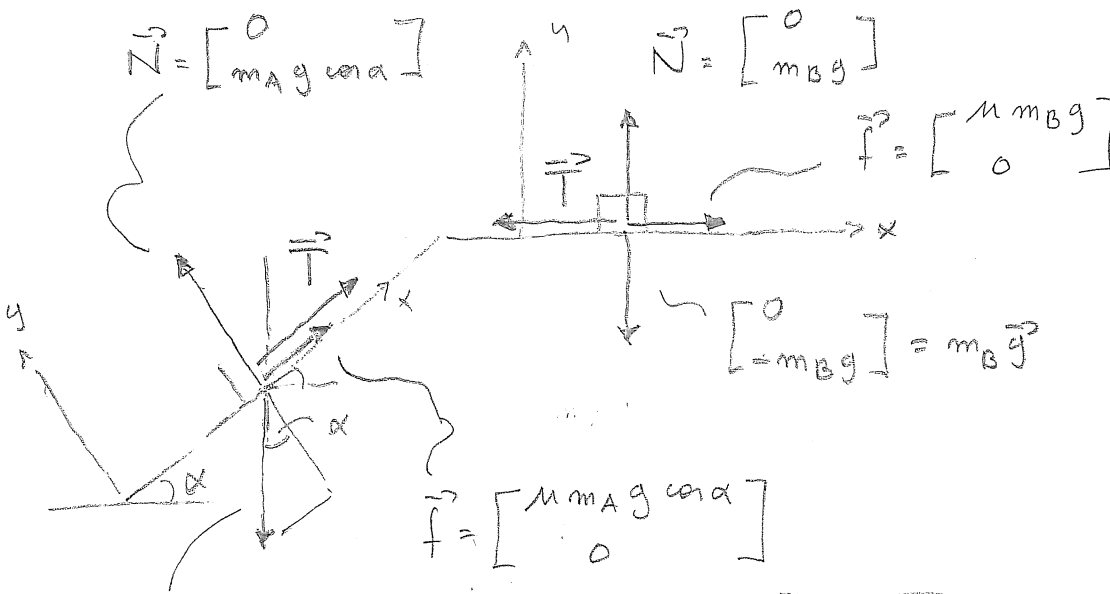
VALEUR NUMERIQUE

$$F = 2 * 3000 * 9,81 * \sin(50)$$

5130 [N]

EQUILIBRE VERTICAL : IMMEDIAT

EQUILIBRE VERTICAL : IMMEDIAT



$$\begin{bmatrix} -m_A g \sin \alpha \\ -m_A g \cos \alpha \end{bmatrix}$$

$\sum \vec{F} = 0$ VITESSE CONSTANCE

CORPS B

$\sum \vec{F} = 0$ VITESSE CONSTANCE

CORPS A

$$-T + \mu m_B g = 0$$

$$T - m_A g \sin \alpha + \mu m_A g \cos \alpha = 0$$

$$\mu g (m_B + m_A \cos \alpha) = m_A g \sin \alpha$$

$$\mu = \frac{m_A \sin \alpha}{(m_B + m_A \cos \alpha)}$$

$$T = \mu m_B g$$

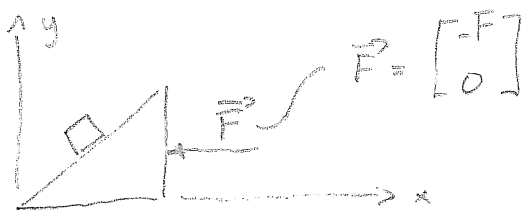
VALEURS NUMERIQUES

$\sin(30^\circ) = 1/2$
 $\cos(30^\circ) = \sqrt{3}/2$

} A CONNAITRE

$$\mu = \frac{1/2}{(2/5 + \sqrt{3}/2)} = \frac{1}{(4/5 + \sqrt{3})} = 0,395$$

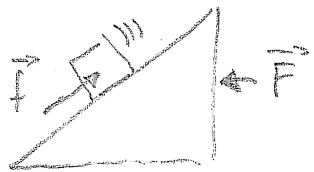
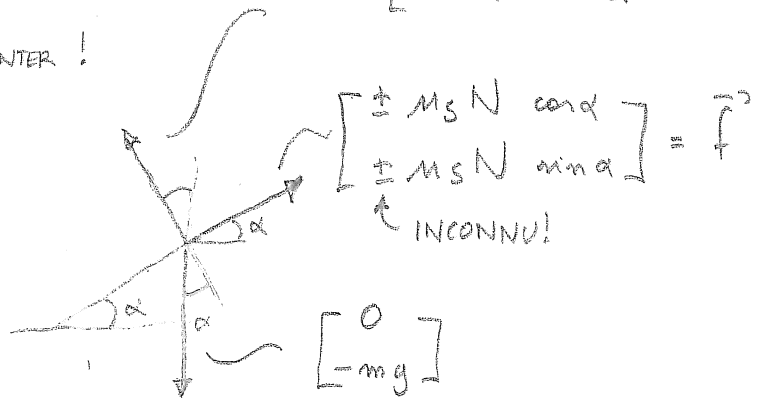
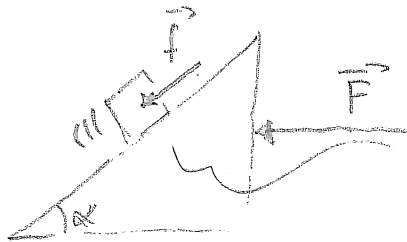
$$T = 0,395 * 9,81 * 2 = 7,75 \text{ [N]}$$



$$\vec{F} = \begin{bmatrix} -F \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$a = \frac{F}{(M+m)} \quad \vec{a} = \begin{bmatrix} -a \\ 0 \end{bmatrix}$$

\vec{F} EST MAXIMAL
LE BLOC DU DESSUS VOUDRAIT MONTER !



\vec{F} MINIMAL
LE BLOC VOUDRAIT DESCENDRE

$$\sum \vec{F} = m \vec{a}$$

BLOC DU DESSUS !

$$\begin{cases} -m a = \mu_s N \cos \alpha - N \sin \alpha \\ 0 = -m g + \mu_s N \sin \alpha + N \cos \alpha \end{cases}$$

EN
INJECTANT

$$a = \frac{F}{(M+m)}$$

ET

$$N = \frac{m g}{(\cos \alpha + \mu_s \sin \alpha)}$$

DANS L'EQUATION HORIZONTALE ...

$$-m \frac{F}{(M+m)} = m g \frac{(\mu_s \cos \alpha - \sin \alpha)}{(\cos \alpha + \mu_s \sin \alpha)}$$

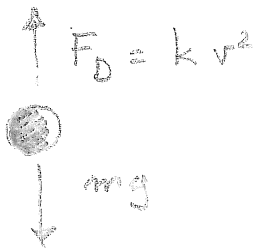
CONCLUSION

$$3,9 \leq F \leq 71,0 \text{ [N]}$$

$$F = (M+m) \frac{(\sin \alpha - \mu_s \cos \alpha)}{(\cos \alpha + \mu_s \sin \alpha)} g = 3,9 \text{ [N]}$$

$$F = (M+m) \frac{(\sin \alpha + \mu_s \cos \alpha)}{(\cos \alpha - \mu_s \sin \alpha)} g = 71,0 \text{ [N]}$$

22



$$m a = m g - k v^2$$

= 0

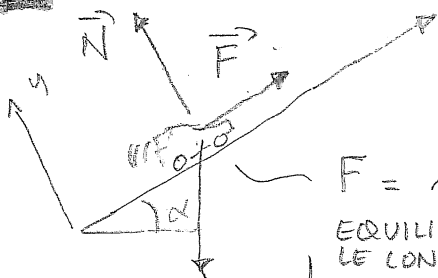
$$v_L = \sqrt{\frac{m g}{k}}$$

LORSQUE $v = v_L/2$

$$F = k \left(\frac{v_L}{2}\right)^2$$

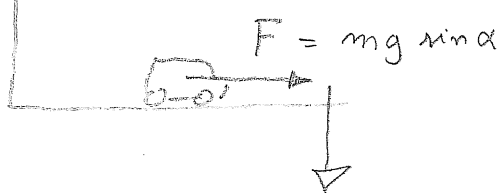
$$= k \frac{m g}{4 k} = \frac{m g}{4} = 49 \text{ [N]}$$

23



$F = m g \sin \alpha$
EQUILIBRE
LE LONG DE X

OBSERVONS
QU'ON PEUT
OUBLIER LE
FROTTEMENT CAR
IL EST IDENTIQUE DANS
LES DEUX CAS (α)
SI ! SI !



(a) DANS LA MONTEE

$$F = m g \sin \alpha + f$$

SUR
ROUTE HORIZONTALE

$$m a = F - f$$

$$\downarrow \uparrow$$

$$m g \sin \alpha + f - f$$

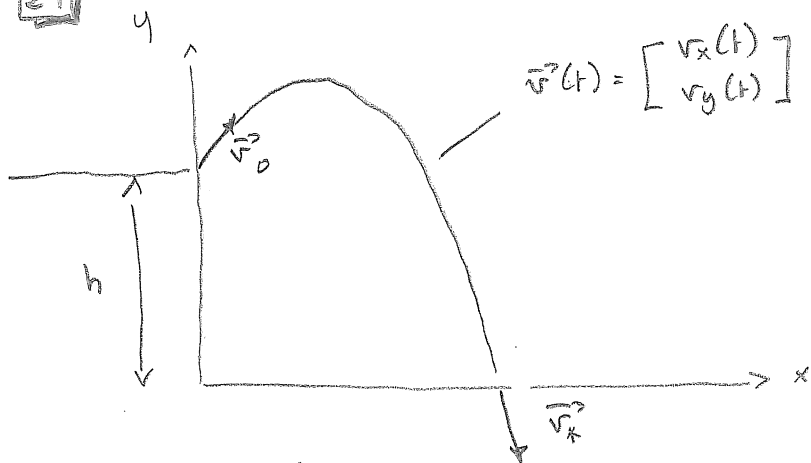
$$a = g \sin \alpha$$

ACCELERATION
SUR ROUTE
HORIZONTALE

$$a = g \sin \alpha = 1,7 \text{ [m/s}^2\text{]}$$

9,81 $\alpha = 10^\circ$
PAR EXEMPLE

AVEC LE FROTTEMENT !



QUESTION

A QUELLE VITESSE v_x
LA BALLE
TOUCHE LE SOL ?

CINEMATIQUE

MRUA :-)

$$\frac{d}{dt} (m\vec{v}) = \sum \vec{F}$$

$$\frac{d}{dt} \begin{bmatrix} m v_x(t) \\ m v_y(t) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ -mg \end{bmatrix}$$

VITESSE INITIALE $\vec{v}(0) = \begin{bmatrix} v_{x0} \\ v_{y0} \end{bmatrix}$

$$\begin{bmatrix} v_x(t) \\ v_y(t) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} v_{x0} \\ v_{y0} - gt \end{bmatrix}$$

POSITION INITIALE $\vec{x}(0) = \begin{bmatrix} 0 \\ h \end{bmatrix}$

$$\begin{bmatrix} x(t) \\ y(t) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} v_{x0}t \\ h + v_{y0}t - \frac{gt^2}{2} \end{bmatrix}$$

QUAND EST-CE
QUE LA BALLE TOUCHE LE SOL ?

$$\underbrace{y(t^*)}_{=0} = h + v_{y0}t^* - g\frac{t^{*2}}{2}$$

ET

$$\underbrace{v_y(t^*)}_{v_{y*}} = v_{y0} - gt^*$$

$$t^* = \frac{v_{y0} - v_{y*}}{g}$$

$$0 = h + \underbrace{v_{y0} \left(\frac{v_{y0} - v_{y*}}{g} \right)}_{t^*} - \frac{g}{2} \underbrace{\left(\frac{v_{y0} - v_{y*}}{g} \right)^2}_{(t^*)^2}$$

$$0 = h + \frac{1}{g} v_{y0} (v_{y0} - v_{y*}) - \frac{g}{2} \frac{1}{g^2} (v_{y0} - v_{y*})^2$$

EN MULTIPLIANT TOUT PAR $2g$!

$$0 = 2hg + 2v_{y0}^2 - 2v_{y0}v_{y*} - v_{y0}^2 - v_{y*}^2 + 2v_{y0}v_{y*}$$

$$v_{y*}^2 = v_{y0}^2 + 2hg$$

ON CONCLUT FINALEMENT

$$v_* = \sqrt{v_{x*}^2 + v_{y*}^2}$$

v_{x0}^2 (MRU :-)
 $v_{y0}^2 + 2hg$

$$v_* = \sqrt{v_0^2 + 2gh}$$

BILAN ENERGIE

CONFIGURATION INITIALE

EN $t=0$

$$\text{ENERGIE CINETIQUE} = \frac{1}{2} m v_0^2$$

CONFIGURATION FINALE

EN $t=t^*$

$$\text{ENERGIE CINETIQUE} = \frac{1}{2} m v_*^2$$

IL Y A UNE UNIQUE FORCE CONSTANTE $\vec{F} = m\vec{g}$!

$$\Delta \left[\frac{1}{2} m v^2 \right] = \vec{F} \cdot \Delta \vec{x}$$

$$\begin{bmatrix} 0 \\ -mg \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 0 \\ -h \end{bmatrix}$$

L'ALGEBRE EST BEAUCOUP PLUS SIMPLE !

$$\frac{1}{2} m v_*^2 - \frac{1}{2} m v_0^2 = mgh$$

$$v_*^2 = v_0^2 + 2gh \quad :-)$$

BILAN D'ENERGIE

CONFIGURATION INITIALE

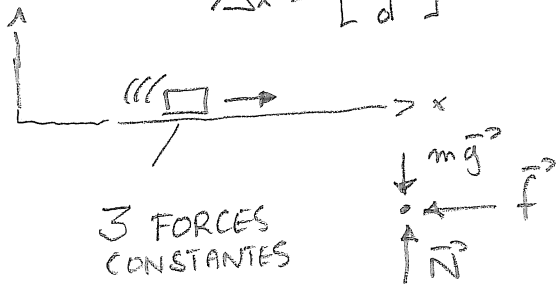
EN $t=0$

ENERGIE CINETIQUE = $\frac{1}{2} m v^2$

CONFIGURATION FINALE

ENERGIE CINETIQUE = 0

$\Delta \vec{x} = \begin{bmatrix} 0 \\ d \end{bmatrix}$



3 FORCES CONSTANTES

IL N'Y A DU TRAVAIL QUE POUR LE FROTTEMENT !

$W = -d \mu m g$

$\begin{bmatrix} -\mu m g \\ 0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} d \\ 0 \end{bmatrix}$
 FORCE DEPLACEMENT

LE TRAVAIL A UN SIGNE !

ET OUI !

LE TRAVAIL DE LA FORCE DE GRAVITE EST NUL !

$\begin{bmatrix} 0 \\ -m g \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} d \\ 0 \end{bmatrix} = 0 !$

IDEM POUR LA REACTION !

$\Delta \left(\frac{1}{2} m v^2 \right) = \int \vec{F} \cdot \Delta \vec{x}$

$0 - \frac{1}{2} m v^2 = -d \mu m g$

$\frac{1}{2} m v^2 = d \mu m g$

VALEURS NUMERIQUES

$d = \frac{4}{2 \times 0,6 \times 9,81}$

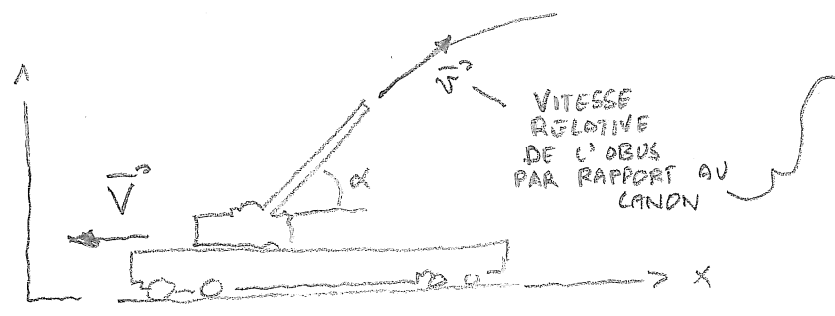
1,36 m

$d = \frac{v^2}{2 \mu g}$

$[m^2/s^2]$

CHECK DIMENSIONS !

$[m/s^2]$



LA VITESSE ABSOLUE REELLE EST DONC $\vec{v} + \vec{V}$!!
POUR UN REPERE INERTIEL

CONFIGURATION AVANT

QUANTITE DE MOUVEMENT HORIZONTALE = 0

CONFIGURATION APRES LE TIR

QUANTITE DE MOUVEMENT HORIZONTALE = $m(v \cos \alpha - V) - MV$

PAS DE FORCES HORIZONTALES

ON SUPPOSE QUE LE WAGON ROULE SANS AUCUN FROTTEMENT SUR LES RAILS

$\Delta(m v_x) = 0$!

$m(v \cos \alpha - V) - MV = 0$

$V = \frac{m v \cos \alpha}{(M+m)}$

$\tan \theta = \frac{v_y}{v_x} = \frac{v \sin \alpha}{v \cos \alpha - V}$

$= \frac{v \sin \alpha}{v \cos \alpha} \left(1 - \frac{m}{(M+m)} \right)$

$\tan \theta = \frac{(M+m)}{M} \tan \alpha$

ON OBSERVE BIEN QUE $\theta \neq \alpha$!

JUSTE APRES LE CHOC

ENERGIE CINETIQUE

$$\frac{1}{2} (m_1 + m_2) v_c^2$$

À L'ARRET

ENERGIE CINETIQUE

0!



TRAVAIL DU FROTTEMENT

$$W = -\mu_c (m_1 + m_2) g d$$

$$\frac{1}{2} v_c^2 = \mu_c g d$$

$$v_c = \sqrt{2 \mu_c g d}$$

0,6 9,81

DIMENSION CHECK

$$\sqrt{\left[\frac{m}{s^2}\right] [m]} \text{ OK :-)}$$

$$= 6,86 \text{ m/s}$$

BILAN D'ENERGIE

BILAN DE QUANTITE DE MOUVEMENT HORIZONTAL

AVANT LE CHOC

QUANTITE DE MVT $m_1 v_1$

APRES LE CHOC

QUANTITE DE MVT $(m_1 + m_2) v_c$



$$v_1 = \frac{(m_1 + m_2) v_c}{m_1}$$

VALEURS NUMERIQUE

$$v_c = \frac{2400}{1400} \cdot 6,86$$

$$11,76 \text{ m/s}$$

AVANT
LE CHOC

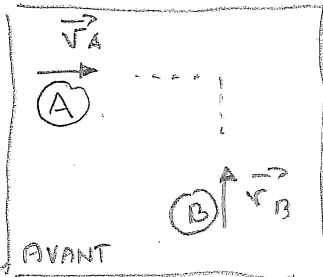
APRES
LE CHOC

QUANTITE DE MVT

$$m_A \begin{bmatrix} v_A \\ 0 \end{bmatrix} + m_B \begin{bmatrix} 0 \\ v_B \end{bmatrix}$$

$$m_A + m_B \begin{bmatrix} v_x \\ v_y \end{bmatrix}$$

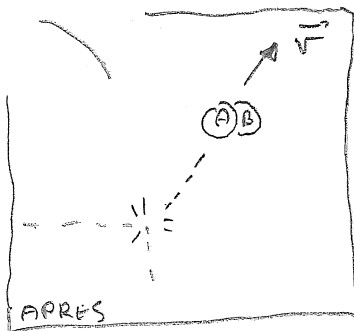
\vec{v}



$$\begin{cases} m_A v_A = (m_A + m_B) v_x \\ m_B v_B = (m_A + m_B) v_y \end{cases}$$



$$\vec{v} = \begin{bmatrix} \frac{90}{200} & 8 \\ \frac{110}{200} & 7,5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3,6 \\ 4,13 \end{bmatrix}$$



PERTE ENERGIE CINETIQUE

$$= \left[\frac{1}{2} m_A v_A^2 + \frac{1}{2} m_B v_B^2 \right] - \left[\frac{1}{2} (m_A + m_B) (v_x^2 + v_y^2) \right]$$

5974 J

3003 J

2971 J

29

220 [Km/h]

$$220 \frac{1000}{3600} \text{ [m/s]} = 61,1 \text{ [m/s]}$$

A SAVOIR FAIRE !

AVANT

$$\text{QUANTITE DE MOUVEMENT} = 0$$

APRES

$$\text{QUANTITE DE MOUVEMENT} = m v$$

0,046 61,1

$$\Delta [m v] = F \Delta t$$

IMPULSION

$$F = \frac{m v}{\Delta t}$$

46 · 10⁻³ 61,1
5 · 10⁻⁴

$$F = 5620 \text{ N}$$

30

AVANT

$$\text{ENERGIE CINETIQUE} = \frac{1}{2} m v^2$$

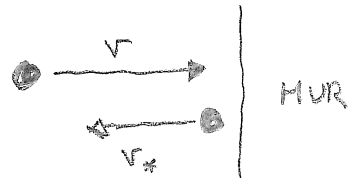
APRES

$$0,81 \frac{1}{2} m v^2 = \text{ENERGIE}$$

$$\frac{1}{2} m v_x^2$$

$$v_x^2 = 0,81 v^2$$

$$v_x = 0,9 v$$



$$\Delta [m v] = F \Delta t$$

IMPULSION

$$\text{IMPULSION} = 1,9 m v$$

60 · 10⁻³ 30

$$= 3,42 \text{ [kg m/s]}$$

ATTENTION LA VITESSE CHANGE D'ORIENTATION

$$m \begin{bmatrix} -0,9 v \\ 0 \end{bmatrix} - m \begin{bmatrix} v \\ 0 \end{bmatrix}$$

APRES! AVANT!