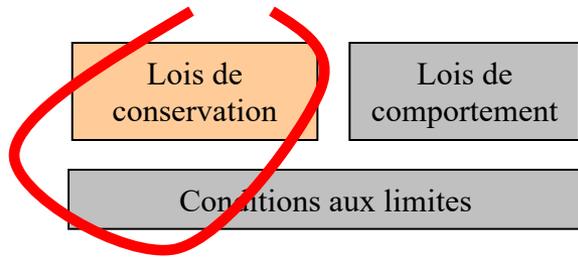
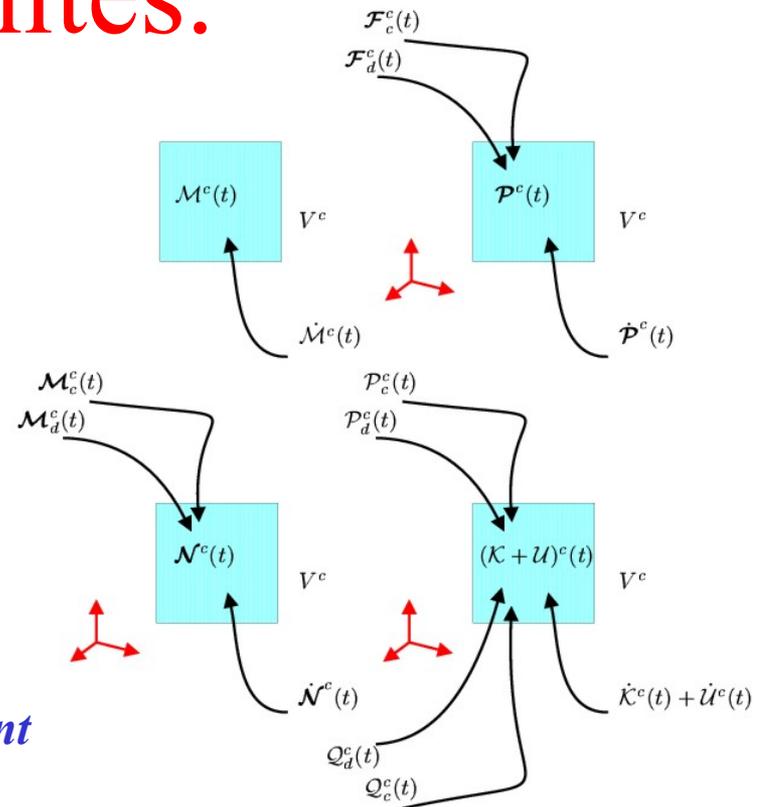


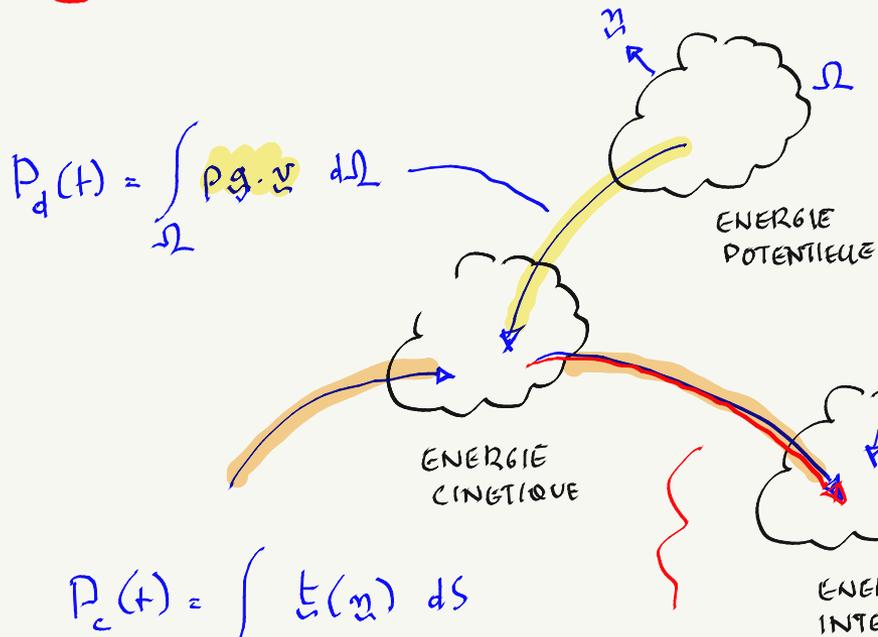
Lois de conservation, lois de comportement, conditions aux limites.



*Conservation de la masse,
de la quantité de mouvement,
du moment de la quantité de mouvement
et de l'énergie.*



ENERGIE



$$P_d(t) = \int_{\Omega} \rho g \cdot \underline{z} \, d\Omega$$

$$Q_d = \int_{\Omega} z \, d\Omega$$

$$Q_c = \int_{\partial V} q(\underline{n}) \, dS$$

$$P_c(t) = \int_{\partial \Omega} \underline{t}(\underline{n}) \cdot \underline{v} \, dS$$

$$= \int_{\partial \Omega} \underline{\sigma} \cdot \underline{n} \cdot \underline{v} \, dS$$

PUISSANCE
DES FORCES
DE CONTACT

$$P_i(t)$$

PUISSANCE
DE EFFORTS
INTERNES

DISSIPATIONS
VISQUEUSES

$$\underline{v} \cdot \rho \frac{D\underline{v}}{Dt} = \underbrace{\underline{v} \cdot \underline{\nabla} \cdot \underline{\sigma}} + \underbrace{\underline{v} \cdot \rho \underline{g}}$$

$$\rho \frac{D}{Dt} \left(\frac{\underline{v} \cdot \underline{v}}{2} \right)$$

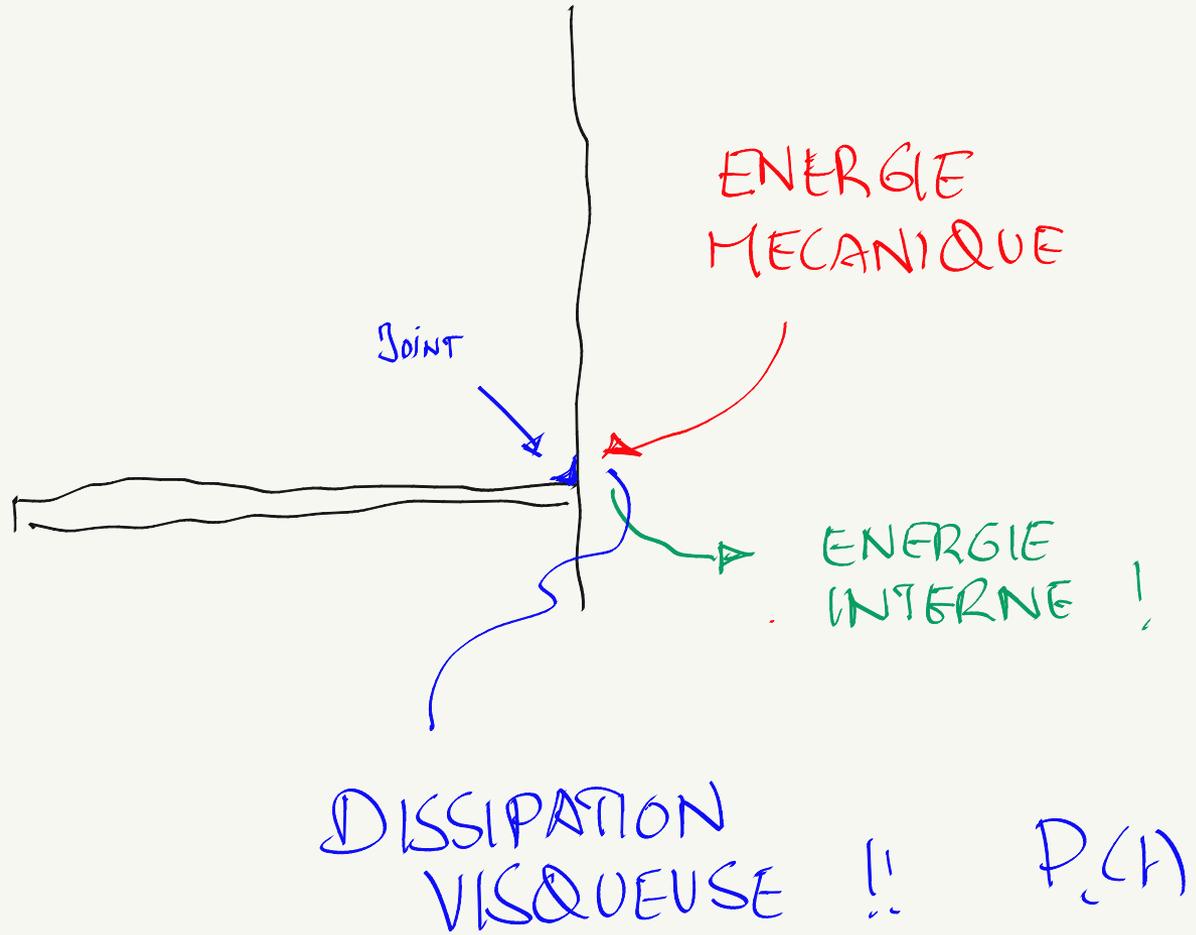
$$\underline{\nabla} \cdot (\underline{\sigma} \cdot \underline{v}) = (\underline{\nabla} \cdot \underline{v}) \cdot \underline{\sigma}$$

DENSITE
DE PUISSANCE
DES FORCES
A DISTANCE

DENSITE
DE PUISSANCES
DES FORCES
DE CONTACT

DENSITE
DE LA
PUISSANCE
DES
EFFORTS
INTERNES

THEOREME
DE L'ENERGIE
MECANIQUE :-)



DENSITE
DE PUISSANCE
DES FORCES
A DISTANCE

$$\underbrace{\rho}_{\text{green}} \cdot \underbrace{\frac{D\mathbf{v}}{Dt}}_{\text{green}} = \underbrace{\mathbf{v} \cdot \nabla \cdot \underline{\underline{\sigma}}}_{\text{orange}} + \underbrace{\mathbf{v} \cdot \rho \mathbf{g}}_{\text{orange}}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 5/2 \\ 5/2 & 4 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & 1/2 \\ -1/2 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\rho \frac{D}{Dt} \left(\frac{\mathbf{v} \cdot \mathbf{v}}{2} \right)$$

$$\nabla \cdot (\underline{\underline{\sigma}} \cdot \mathbf{v}) = (\nabla \cdot \mathbf{v}) : \underline{\underline{\sigma}}$$

$$\begin{bmatrix} 0 & 1/2 \\ -1/2 & 0 \end{bmatrix} : \begin{bmatrix} 4 & 3 \\ 3 & 2 \end{bmatrix}$$

$$= 0 \times 4 + 3 \times 1/2 + 3 \times -1/2 + 2 \times 0 = 0$$

DENSITE
DE PUISSANCES
DES FORCES
DE CONTACT

DENSITE
DE LA
PUISSANCE
DES
EFFORTS
INTERNES

CONCLUSION !

$$- \underbrace{\left(\frac{\nabla \cdot \mathbf{v} + \nabla \cdot \mathbf{v}^T}{2} \right) : \underline{\underline{\sigma}}}_{\text{PARTIE SYM DE } \nabla \cdot \mathbf{v}} - \underbrace{\left(\frac{\nabla \cdot \mathbf{v} - \nabla \cdot \mathbf{v}^T}{2} \right) : \underline{\underline{\sigma}}}_{\text{PARTIE ANTI-SYM DE } \nabla \cdot \mathbf{v}}$$

ANTI SYM

SYM

PARTIE SYM DE $\nabla \cdot \mathbf{v}$

PARTIE ANTI-SYM DE $\nabla \cdot \mathbf{v}$

$$\underline{\underline{\Delta}} = \underline{\underline{d}}$$

TENSEUR
DES TAUX
DE DEFORMATIONS !

$$= 0$$

$$P_c(t) = \int_{\Omega} \underline{\underline{d}} : \underline{\underline{\sigma}}$$

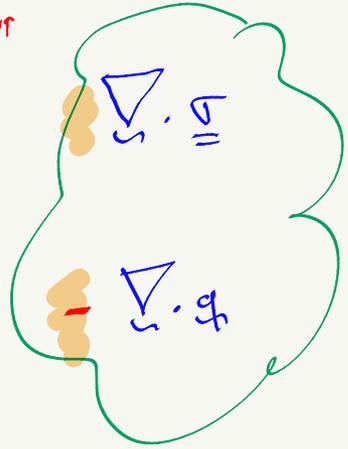
$$\rho \frac{D}{Dt} \left(\frac{v_i v_i}{2} \right) = \nabla \cdot (\underline{\underline{q}} \cdot \underline{\underline{v}}) + \rho \underline{\underline{g}} \cdot \underline{\underline{v}} - \underline{\underline{d}} = \underline{\underline{d}}$$



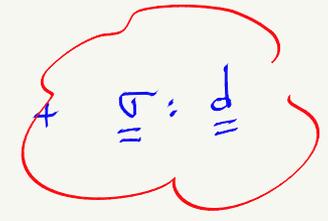
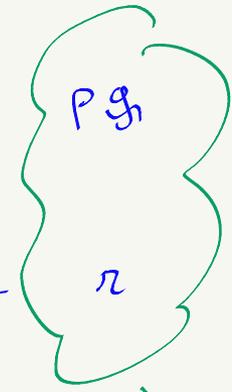
QUANTITE DE MVT

$$\rho \frac{D}{Dt} \left(\frac{v_i v_i}{2} \right)$$

=



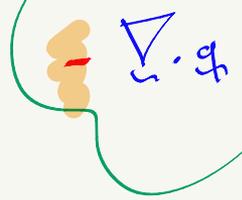
+



$$\rho \frac{DU}{Dt}$$

ENERGIE INTERNE

=



+

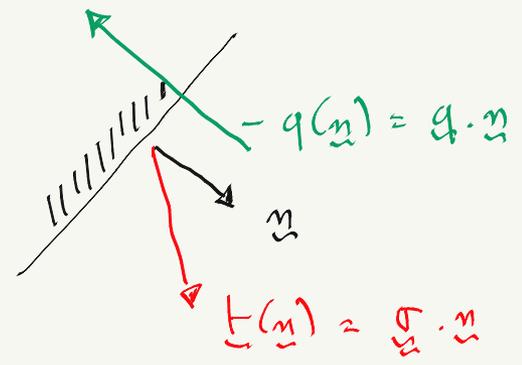
\rho

APPORT PAR LE VOLUME

$$\underline{\underline{\sigma}} = -p \underline{\underline{I}} + 2\mu \underline{\underline{d}}$$

$$\underline{\underline{q}} = -k \nabla T$$

$U = c_v T$
 ———
 ENERGIE INTERNE TEMPERATURE
 ———
 CHALEUR SPECIFIQUE
 c_v



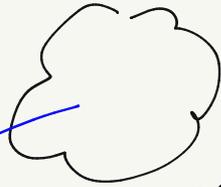
$$- \underline{\underline{q}} \cdot \underline{\underline{n}} = q(n)$$

$$\underline{\underline{\sigma}} \cdot \underline{\underline{n}} = \underline{\underline{t}}(n)$$

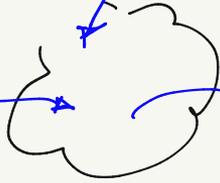
1

ENERGIE

$$P_d(t) = \int_V \rho g \cdot \underline{v}$$



ENERGIE POTENTIELLE

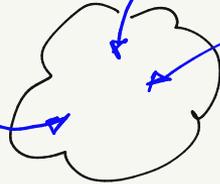


ENERGIE CINETIQUE

$P_i(t)$

PUISSANCE DES EFFORTS INTERNES

DISSIPATIONS VISQUEUSES



ENERGIE INTERNE

$$Q_d(t) = \int_V n \, dV$$

$$Q_c(t) = \int_{\partial V} q(\underline{m}) \, dS$$

DENSITE PUISSANCE DES FORCES A DISTANCE

$$P_c(t) = \int_{\partial \Omega} \underline{t} \cdot \underline{v}$$
$$= \int_{\partial \Omega} \underline{\sigma} \cdot \underline{v} \cdot \underline{n}$$

PUISSANCE DES FORCES DE CONTACT

$$\underline{v} \cdot \rho \frac{D\underline{v}}{Dt} = \underline{v} \cdot \nabla \cdot \underline{\sigma} + \underline{v} \cdot \rho \underline{g}$$

$$\rho \frac{D}{Dt} \left(\frac{\underline{v} \cdot \underline{v}}{2} \right)$$

$$\nabla \cdot (\underline{\sigma} \cdot \underline{v}) - (\nabla \cdot \underline{v}) : \underline{\sigma}$$

THEOREME ENERGIE MECANIQUE :-)

DENSITE PUISSANCE DES FORCES DE CONTACT

DENSITE
 PUISSANCE
 DES FORCES
 A DISTANCE

$$\underbrace{\underline{v} \cdot p \frac{D\underline{v}}{Dt}} = \underbrace{\underline{v} \cdot \nabla \cdot \underline{\underline{\sigma}}}_{\text{DENSITE PUISSANCE DES FORCES A DISTANCE}} + \underbrace{\underline{v} \cdot p \underline{g}}$$

$$p \frac{D}{Dt} \left(\frac{\underline{v} \cdot \underline{v}}{2} \right)$$

$$\underbrace{\nabla \cdot (\underline{\underline{\sigma}} \cdot \underline{v})}_{\text{DENSITE PUISSANCE DES FORCES DE CONTACT}} - \underbrace{(\nabla \cdot \underline{v}) : \underline{\underline{\sigma}}}_{= 0!}$$

DENSITE
 PUISSANCE DES
 FORCES DE CONTACT

$$- \underbrace{\left(\frac{\nabla \cdot \underline{v} + \nabla \cdot \underline{v}^T}{2} \right) : \underline{\underline{\sigma}}}_{\text{PARTIE SYM DE } \nabla \cdot \underline{v}} - \underbrace{\left(\frac{\nabla \cdot \underline{v} - \nabla \cdot \underline{v}^T}{2} \right) : \underline{\underline{\sigma}}}_{\text{PARTIE ANTI-SYM DE } \nabla \cdot \underline{v}}$$

ANTI
 SYM SYM

CONCLUSION :-)

$$P_i(t) = \int_V \underline{\underline{\sigma}} : \underline{\underline{d}}$$

PARTIE SYM DE $\nabla \cdot \underline{v}$

TENSEUR DES
 TAUX DE DEFORMATION

$$\underline{\underline{d}}$$

PARTIE ANTI-SYM DE $\nabla \cdot \underline{v}$

TENSEUR DES
 TAUX DE ROTATION

$$\rho \frac{D}{Dt} \left(\frac{v \cdot v}{2} \right) = \nabla \cdot (\underline{\underline{q}} \cdot \underline{\underline{v}}) + \rho \underline{\underline{g}} \cdot \underline{\underline{v}} - \underline{\underline{v}} : \underline{\underline{d}}$$

$\frac{d}{dt}$ QUANTITE DE MVT

$$\rho \frac{Dv}{Dt}$$

=

$$\nabla \cdot \underline{\underline{q}}$$

$$+ \rho \underline{\underline{g}}$$

$$\rho c \frac{DU}{Dt}$$

=

$$\nabla \cdot \underline{\underline{q}}$$

$$+ \underline{\underline{r}}$$

$$+ \underline{\underline{q}} : \underline{\underline{d}}$$

$\frac{d}{dt}$ ENERGIE

APPORT PAR LES FRONTIERES

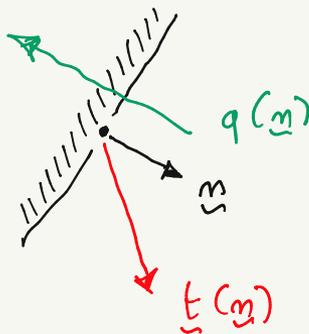
APPORT DE VOLUME

$$q = -k \nabla T$$

$$\underline{\underline{q}} = -p \underline{\underline{\epsilon}} + 2\mu \underline{\underline{d}}$$

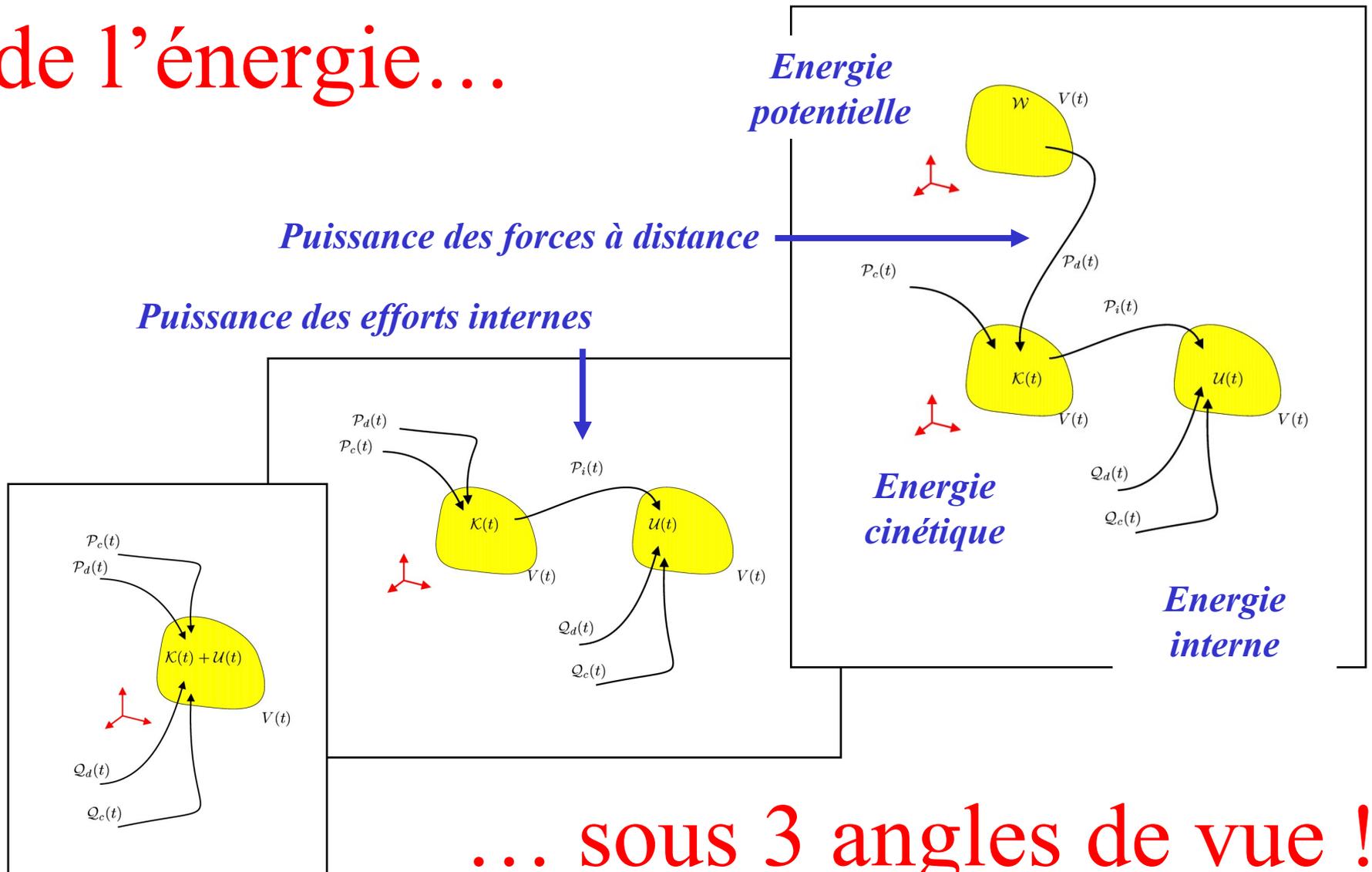
$$\underline{\underline{q}} \cdot \underline{\underline{v}} = q(m)$$

$$\underline{\underline{q}} : \underline{\underline{d}} = t(m)$$



BIRD :-)

Conservation de l'énergie...



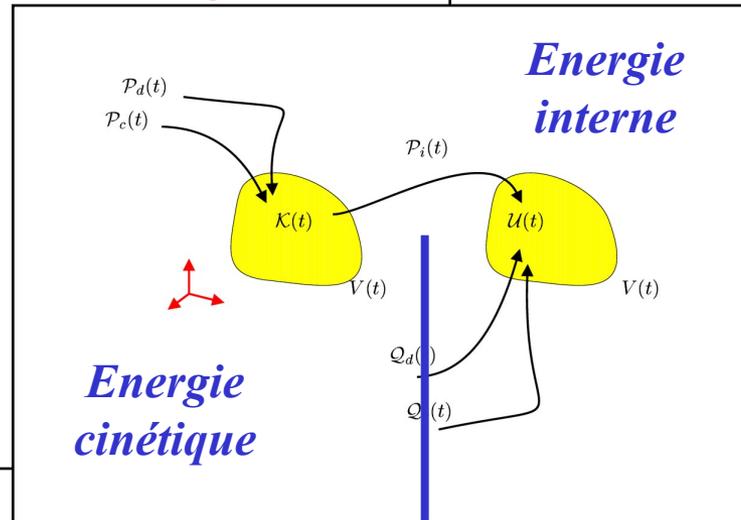
... sous 3 angles de vue !

Puissance des efforts internes

Forme locale non-conservative de la conservation de l'énergie interne

$$\rho \frac{DU}{Dt} = \boldsymbol{\sigma} : \mathbf{d} + r - \nabla \cdot \mathbf{q}$$

Formes globales



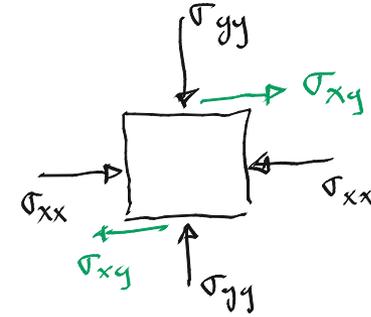
$$\rho \frac{D}{Dt} \left(\frac{\mathbf{v} \cdot \mathbf{v}}{2} \right) = \nabla \cdot (\boldsymbol{\sigma} \cdot \mathbf{v}) + \rho \mathbf{g} \cdot \mathbf{v} - \boldsymbol{\sigma} : \mathbf{d}$$

Forme locale non-conservative de la conservation de l'énergie cinétique

Puissance des efforts internes

$$\mathcal{P}_i(t) = \int_{V(t)} \boldsymbol{\sigma} : \mathbf{d} dV$$

Trois nouveaux acteurs dans notre modèle !



Pression

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}_{xg2}$$

$$\boldsymbol{\sigma} = -p\boldsymbol{\delta} + \boldsymbol{\tau}$$

Tenseur des extra-contraintes

$$U = -\frac{p}{\rho} + H$$

Enthalpie

Un peu d'algèbre

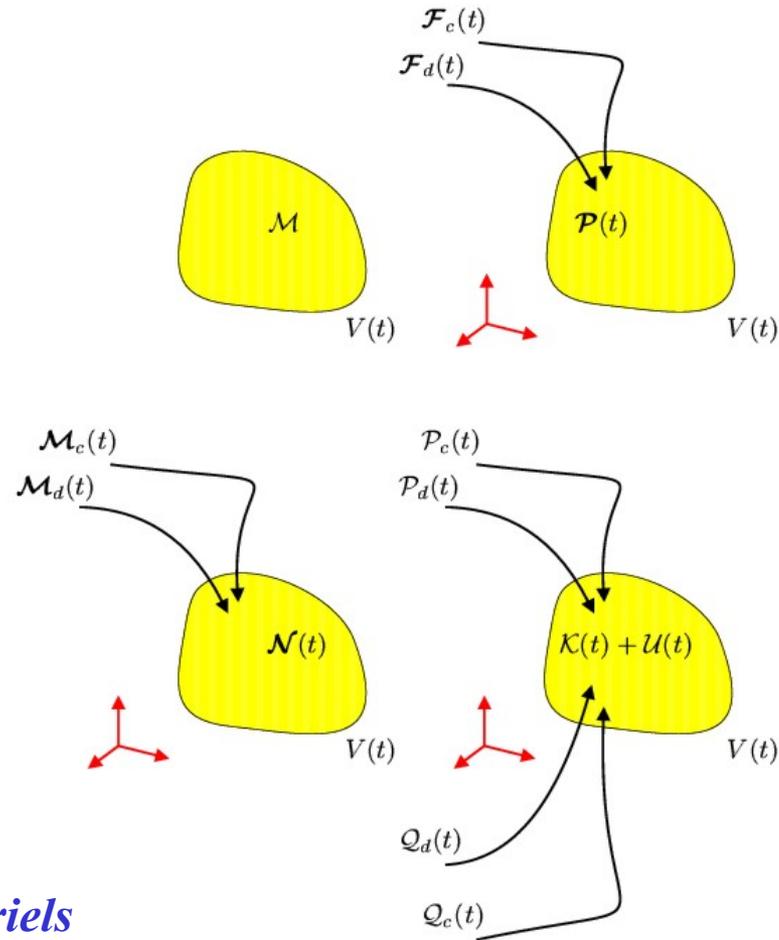
$$H = U + \frac{p}{\rho}$$

$$\begin{aligned}\rho \frac{DH}{Dt} &= \rho \left(\frac{DU}{Dt} + \frac{1}{\rho} \frac{Dp}{Dt} - \frac{p}{\rho^2} \frac{D\rho}{Dt} \right) \\ &= \rho \frac{DU}{Dt} + \frac{Dp}{Dt} - \frac{p}{\rho} \frac{D\rho}{Dt}.\end{aligned}$$



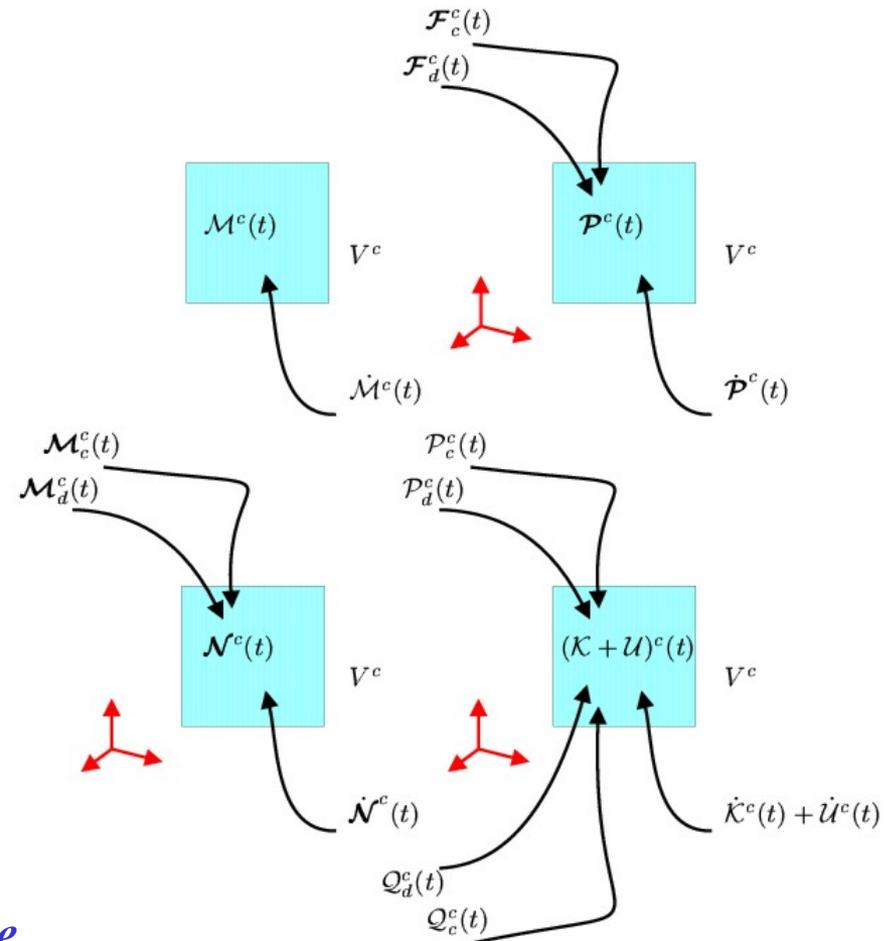
$$\begin{aligned}\rho \frac{DH}{Dt} &= \boldsymbol{\sigma} : \mathbf{d} + r - \nabla \cdot \mathbf{q} + \frac{Dp}{Dt} - \frac{p}{\rho} \frac{D\rho}{Dt}, \\ &= -p \nabla \cdot \mathbf{v} + \boldsymbol{\tau} : \mathbf{d} + r - \nabla \cdot \mathbf{q} + \frac{Dp}{Dt} - \frac{p}{\rho} \frac{D\rho}{Dt}, \\ &= \underbrace{\boldsymbol{\tau} : \mathbf{d} + r - \nabla \cdot \mathbf{q} + \frac{Dp}{Dt}}_{=0} - \underbrace{\frac{p}{\rho} \left(\frac{D\rho}{Dt} + \rho \nabla \cdot \mathbf{v} \right)}_{=0}.\end{aligned}$$

Toutes les lois de conservation, en un clin d'oeil...



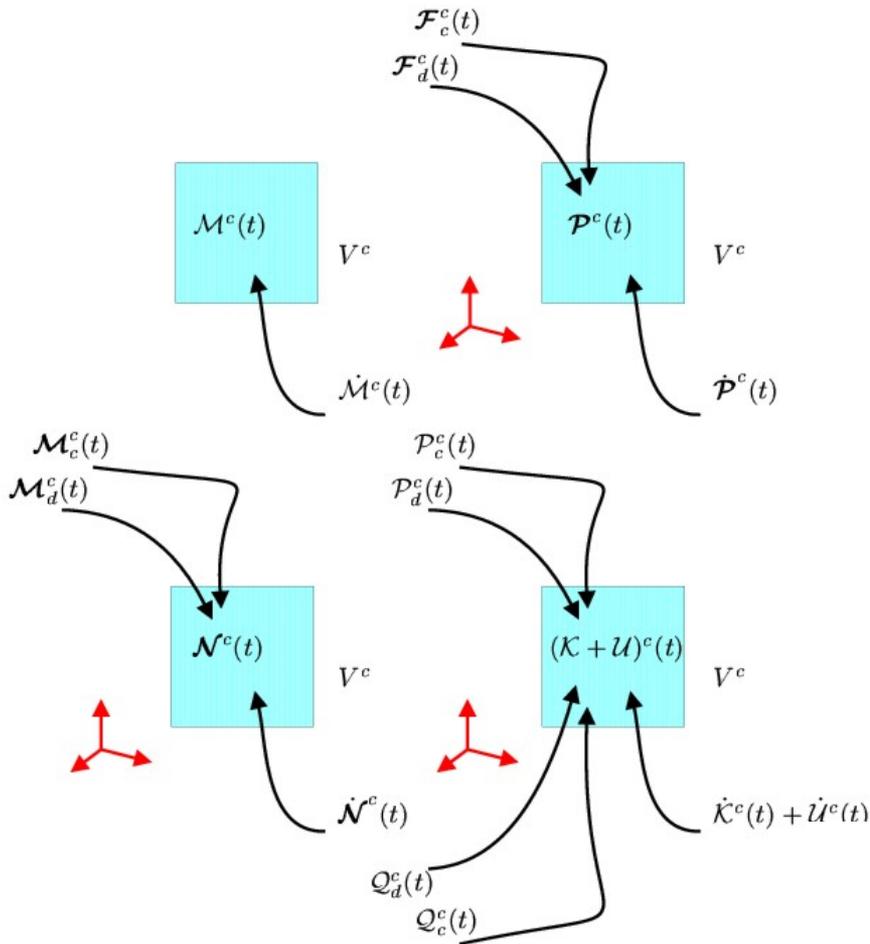
*Forme globale
pour des volumes matériels*

Sous un autre angle, ces lois de conservation...



*Forme globale
pour des volumes de controle*

Comment retrouver les équations locales ?



$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho \mathbf{v}) = 0, \quad + \Delta \Delta$$

$$\frac{\partial (\rho \mathbf{v})}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho \mathbf{v} \mathbf{v}) = \nabla \cdot \boldsymbol{\sigma} + \rho \mathbf{g},$$

$$\frac{\partial (\rho U)}{\partial T} + \nabla \cdot (\rho \mathbf{v} U) = \boldsymbol{\sigma} : \mathbf{d} + r - \nabla \cdot \mathbf{q}.$$

...dont on peut déduire des formes locales

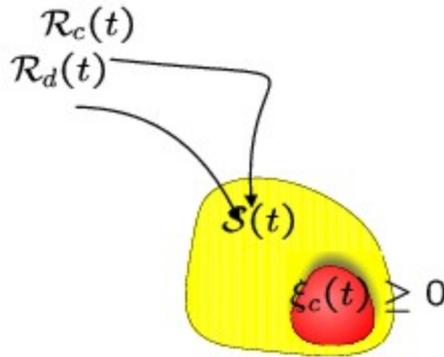
| | |
|--|---|
| $t(\mathbf{n}) = \sigma^T \cdot \mathbf{n}$ $\sigma = \sigma^T$ $q(\mathbf{n}) = -\mathbf{q} \cdot \mathbf{n}$ | $\frac{D\rho}{Dt} + \rho \nabla \cdot \mathbf{v} = 0,$ $\rho \frac{D\mathbf{v}}{Dt} = \nabla \cdot \sigma + \rho \mathbf{g}$ $\rho \frac{DU}{Dt} = \sigma : \mathbf{d} + r - \nabla \cdot \mathbf{q}$ |
|--|---|

*Forme locale
dite non-conservative*

*Forme locale
dite conservative*

| | |
|--|---|
| $t(\mathbf{n}) = \sigma^T \cdot \mathbf{n}$ $\sigma = \sigma^T$ $q(\mathbf{n}) = -\mathbf{q} \cdot \mathbf{n}$ | $\frac{\partial \rho}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho \mathbf{v}) = 0$ $\frac{\partial (\rho \mathbf{v})}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho \mathbf{v} \mathbf{v}) = \nabla \cdot \sigma + \rho \mathbf{g}$ $\frac{\partial (\rho U)}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho \mathbf{v} U) = \sigma : \mathbf{d} + r - \nabla \cdot \mathbf{q}$ |
|--|---|

Second principe de la thermodynamique



$$\rho \frac{DS}{Dt} \geq \frac{r}{T} - \frac{1}{T} \nabla \cdot \mathbf{q} + \frac{\mathbf{q}}{T^2} \cdot \nabla T,$$

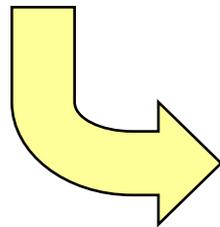
Inégalité de Clausius-Duhem : $\rho T \frac{DS}{Dt} - \rho \frac{DU}{Dt} \geq -\boldsymbol{\sigma} : \mathbf{d} + \frac{\mathbf{q}}{T} \cdot \nabla T$

Quelques jolis tenseurs pour construire notre modèle...

$$\begin{bmatrix} d_{xx} & d_{xy} \\ d_{xy} & d_{yy} \end{bmatrix} : \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\nabla \mathbf{v} = \underbrace{\left(\frac{1}{2} (\nabla \mathbf{v} + \nabla \mathbf{v}^T) \right)}_{\mathbf{d}} + \left(\frac{1}{2} (\nabla \mathbf{v} - \nabla \mathbf{v}^T) \right) = \begin{bmatrix} 1/2 & 0 \\ 0 & 1/2 \end{bmatrix} \underbrace{(d_{xx} + d_{yy})}_{\nabla \cdot \mathbf{v}}$$

Tenseur des taux de déformation



$$\nabla \cdot \mathbf{v} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \frac{1}{3}$$

$$\mathbf{d} = \underbrace{(\boldsymbol{\delta} : \mathbf{d}) \frac{\boldsymbol{\delta}}{3}}_{\mathbf{d}^s} + \underbrace{(\mathbf{d} - (\boldsymbol{\delta} : \mathbf{d}) \frac{\boldsymbol{\delta}}{3})}_{\mathbf{d}^d}$$

Partie sphérique du tenseur des taux de déformation

Partie déviatoire du tenseur des taux de déformation

*Viscosité de
volume*

*Viscosité de
cisaillement*

$$\boldsymbol{\sigma} = -p\boldsymbol{\delta} + 3\hat{\kappa}(p, T)\mathbf{d}^s + 2\hat{\mu}(p, T)\mathbf{d}^d,$$

$$\mathbf{q} = -\hat{k}(p, T)\nabla T, \quad \text{Conductivité
thermique}$$

$$\begin{aligned}\rho &= \hat{\rho}(p, T), \\ H &= \hat{H}(p, T), \\ S &= \hat{S}(p, T).\end{aligned}$$

L'équation de comportement pour
l'entropie n'est utile que pour vérifier que
le second principe est bien satisfait !

$$T dS = dH - \frac{dp}{\rho} = dU - \frac{pd\rho}{\rho^2},$$

$$\begin{aligned}k &\geq 0, \\ \kappa &\geq 0, \\ \mu &\geq 0.\end{aligned}$$

**Contraintes à
respecter
pour satisfaire
Clausius-Duhem**

**Modèle du fluide
visqueux newtonien**

Quelques ordres de grandeur

TABLE 2.3.1 / The Viscosity of Some Familiar Materials at Room Temperature

| <i>Liquid</i> | <i>Approximate Viscosity (Pa·s)</i> |
|----------------------|-------------------------------------|
| Glass | 10^{40} |
| Molten glass (500°C) | 10^{12} |
| Asphalt | 10^8 |
| Molten polymers | 10^3 |
| Heavy syrup | 10^2 |
| Honey | 10^1 |
| Glycerin | 10^0 |
| Olive oil | 10^{-1} |
| Light oil | 10^{-2} |
| Water | 10^{-3} |
| Air | 10^{-5} |

Adapted from Barnes et al. (1989).

$$\boldsymbol{\sigma} = -p\boldsymbol{\delta} + 3\hat{\kappa}(p, T)\mathbf{d}^s + 2\hat{\mu}(p, T)\mathbf{d}^d,$$

$$\mathbf{q} = -\hat{k}(p, T)\nabla T,$$

$$\rho = \hat{\rho}(p, T),$$

$$H = \hat{H}(p, T),$$

$$S = \hat{S}(p, T).$$

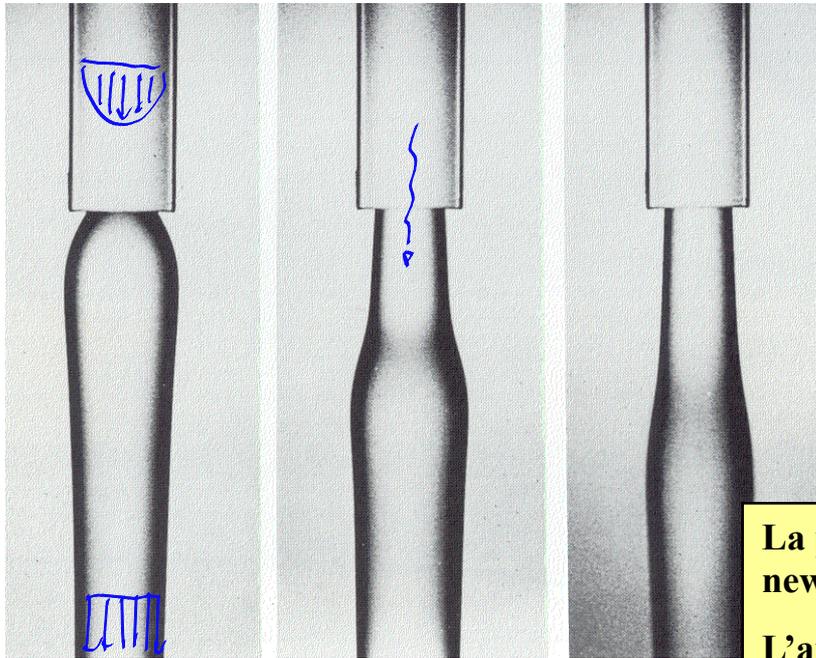
Le compte
est bon !

| | | |
|---|-----------------------|---|
| conservation locale de la masse | ρ | 1 |
| conservation locale de la quantité de mouvement | \mathbf{v} | 3 |
| conservation locale de l'énergie | T | 1 |
| | | |
| constitution pour les contraintes | $\boldsymbol{\sigma}$ | 6 |
| constitution pour le flux calorifique | \mathbf{q} | 3 |
| constitution pour la masse volumique | p | 1 |
| constitution pour l'enthalpie | H | 1 |
| constitution pour l'entropie | S | 1 |

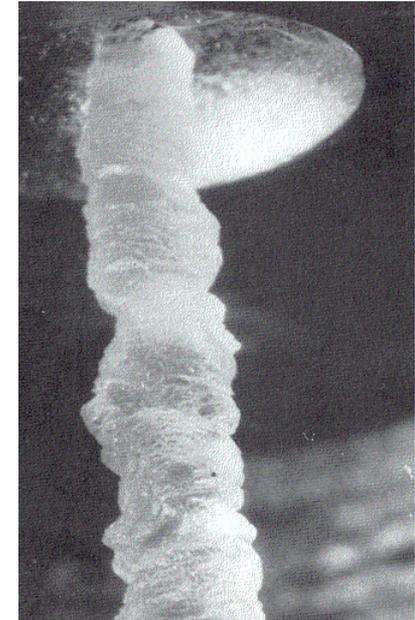
Remarque : si une équation de comportement pour l'enthalpie est donnée... on en déduit automatique l'énergie interne et vice-versa.

$$U = -\frac{p}{\rho} + H$$

De tels gonflement de jets
sont imprévisibles avec ce
modèle newtonien



(Giesekus, Rheologica Acta, 68)

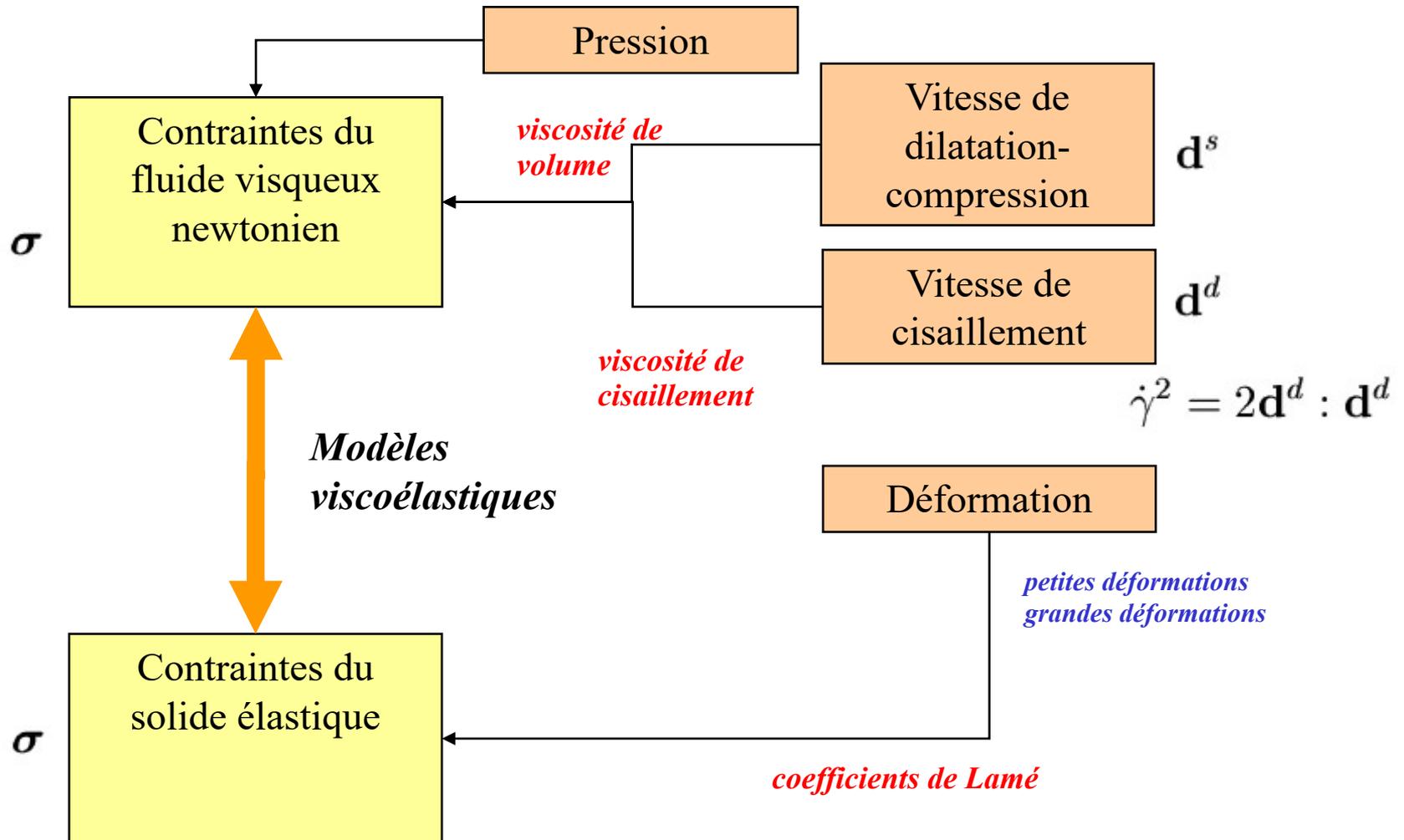


(Piau, JNNFM, 90)

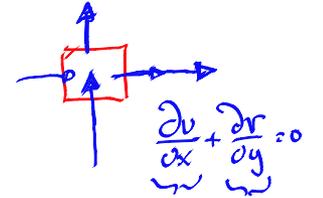
La plupart de fluides réels NE SONT PAS des fluides newtoniens...

L'air et l'eau sont toutefois newtoniens et constituent les fluides les plus largement répandus...

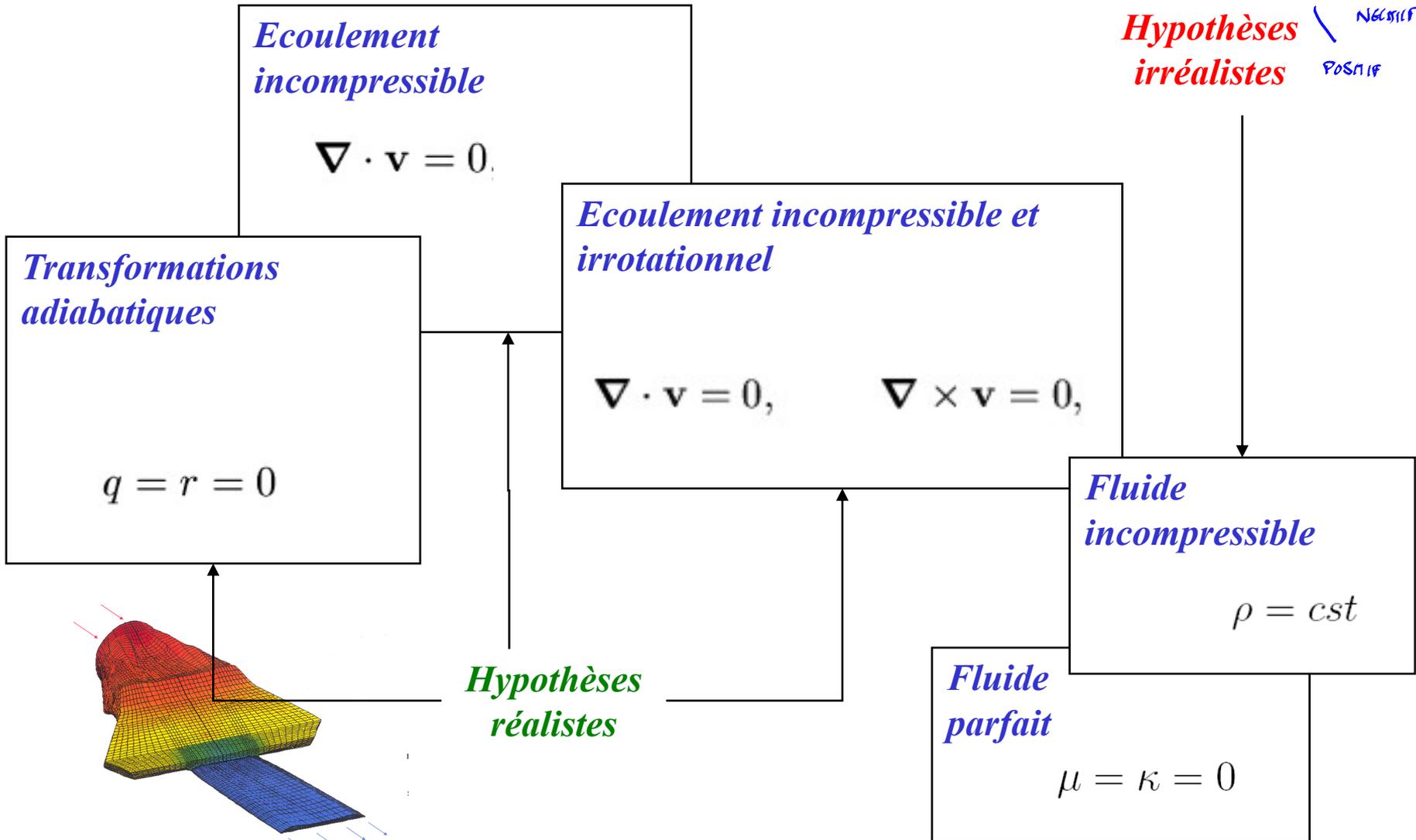
Rhéologie : la science du monde magique des équations de comportement...



Simplifications usuelles...



**Hypothèses
irréalistes**



Donc, simplifions...

Dans un écoulement incompressible, il n'y a pas de raison de distinguer chaleur spécifique à volume ou à pression constante.

On écrit simplement le symbole c !

$$\sigma(p, \mathbf{v}) = -p\delta + \mu(\nabla\mathbf{v} + \nabla\mathbf{v}^T)$$

$$\mathbf{q}(T) = -k\nabla T$$

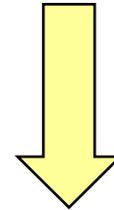
$$U(T) = cT$$

$$U = c_v T$$
$$H = c_p T$$

*Fluide newtonien
à paramètres
matériels constants*

*Ecoulement
incompressible*

$$\nabla \cdot \mathbf{v} = 0$$



Les équations de continuité et de quantité de mouvement ne font pas intervenir la température : on peut résoudre la dynamique de l'écoulement sans tenir compte des aspects thermiques !

$$\nabla \cdot \mathbf{v} = 0,$$

$$\rho \frac{D\mathbf{v}}{Dt} = -\nabla p + \mu \nabla^2 \mathbf{v} + \rho \mathbf{g},$$

$$\rho c \frac{DT}{Dt} = 2\mu(\mathbf{d} : \mathbf{d}) + r + k \nabla^2 T,$$

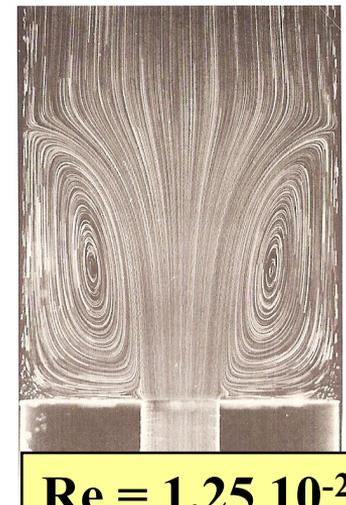
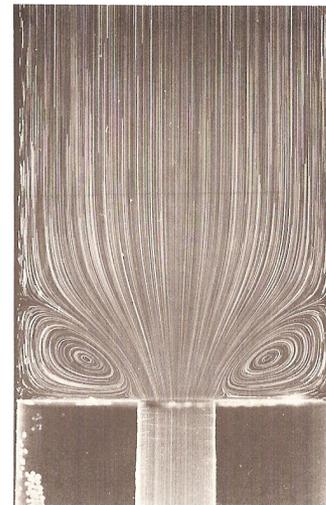
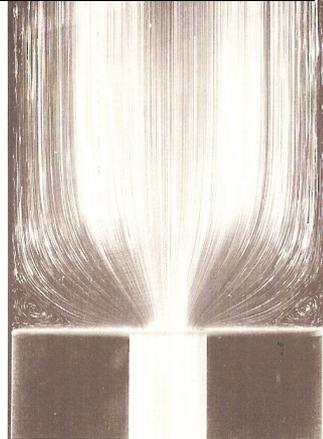
**Ecoulement incompressible d'un
fluide visqueux newtonien à
paramètres constants.**

Écoulements incompressibles stationnaires

$$\nabla \cdot \mathbf{v} = 0$$
$$\rho(\mathbf{v} \cdot \nabla)\mathbf{v} = -\nabla p + \mu \nabla^2 \mathbf{v}$$

Écoulement incompressible stationnaire d'un
fluide visqueux newtonien à paramètres
constants, sans forces de volume.

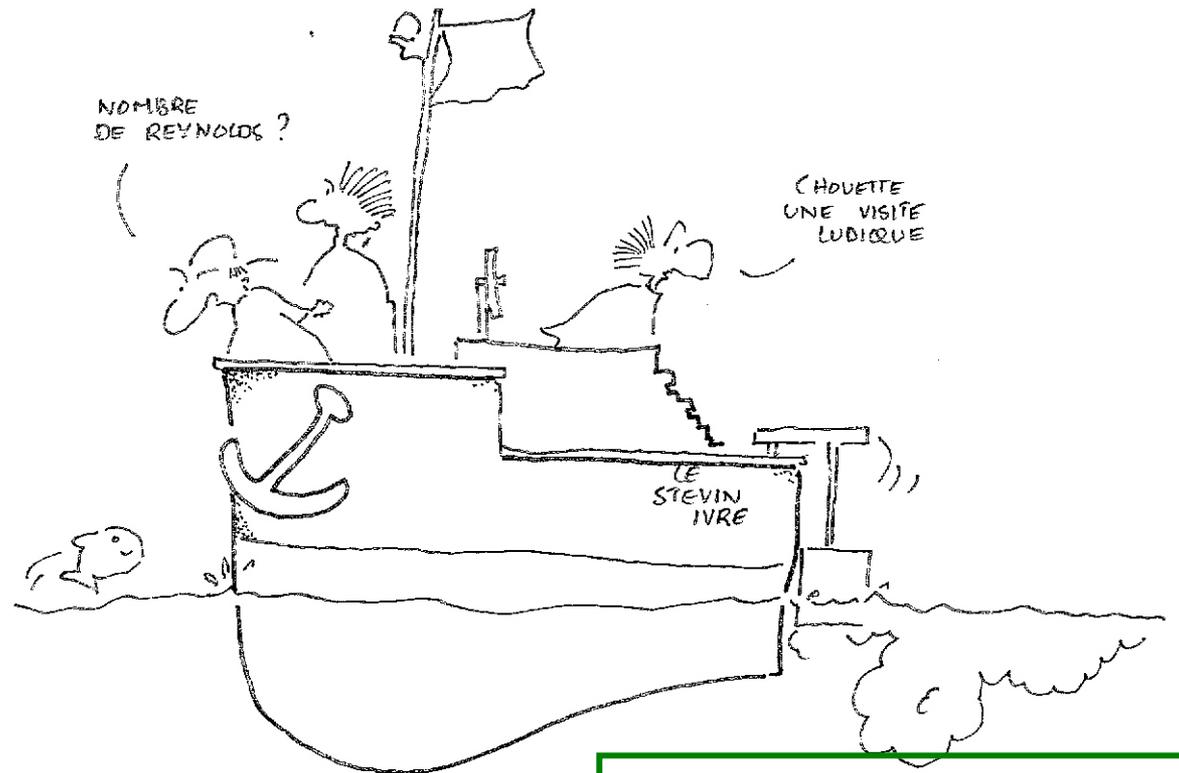
Re = 5.7 10⁻⁴



Re = 1.25 10⁻²

[\(Boger, Hur, Binnington, JNFM 1986\)](#)

Adimensionaliser : pourquoi ?



$$U = 0.1 \text{ m/s}$$

$$L = 10 \text{ m}$$

$$\rho = 10^3 \text{ kg/m}^3$$

$$\mu = 10^{-3} \text{ kg/ms}$$

$$Re = \frac{\rho UL}{\mu} = 10^6$$

ADIMENSIONNALISER !

SO FUN !

SO HARD !

$$\nabla_{x'} \cdot \underline{v}' = 0$$
$$\rho (\underline{v}' \cdot \nabla_{x'}) \underline{v}' = - \nabla_{x'} p + \mu \nabla_{x'}^2 \underline{v}'$$

$$\nabla_{x'} = L \nabla_{x''}$$

$$x' = \frac{x''}{L}$$

$$v' = \frac{v''}{U}$$

$$p' = \frac{p - p_0}{\rho U^2}$$

$$\left[\frac{\text{kg}}{\text{m}^3} \right] \left[\frac{\text{m}^2}{\text{s}^2} \right] = \left[\frac{\text{kg m}}{\text{s}^2} \frac{1}{\text{m}^2} \right]$$

$\underbrace{\hspace{10em}}_{\rho_e}$

$$\nabla_{x''} \cdot \underline{v}'' = 0$$

$$\cancel{\frac{\rho U^2}{L}} (\underline{v}'' \cdot \nabla_{x''}) \underline{v}'' = - \cancel{\frac{\rho U^2}{L}} \nabla_{x''} p' + \underbrace{\frac{\mu U}{L^2}}_{\cancel{\frac{\rho U^2}{L}} \left(\frac{\mu}{\rho U L} \right)} (\nabla_{x''})^2 \underline{v}'' = \frac{1}{Re}$$

2

ADIMENSIONNALISER !

SO FUN :-)

SO HARD :-C

$$\nabla \cdot \underline{v} = 0$$

$$\rho (\underline{v} \cdot \nabla) \underline{v} = - \nabla p + \mu \nabla^2 \underline{v}$$

$$x' = \frac{x}{L} \quad y' = \frac{y}{L} \quad p' = \frac{p - p_0}{\rho U^2}$$

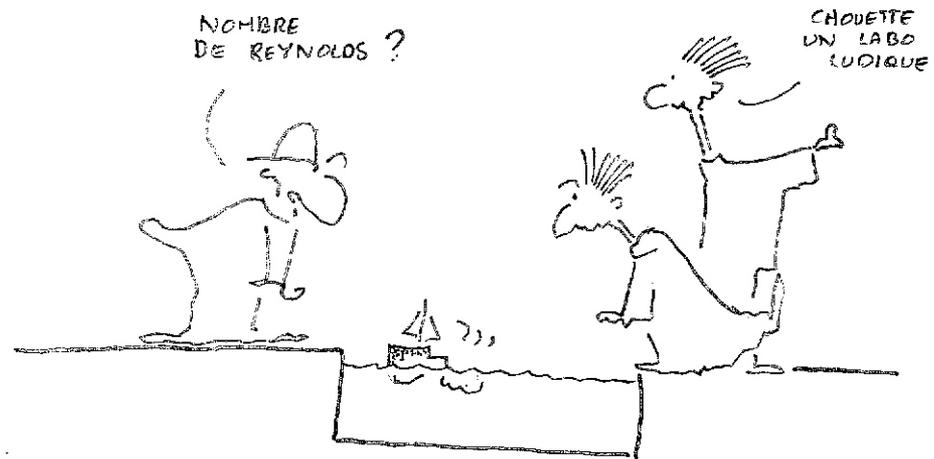
$[\text{kg/m}^3][\text{m}^2/\text{s}^2] = [\underbrace{\frac{\text{kg} \cdot \text{m}}{\text{s}^2}}_{[\text{Pa}]}] = [\frac{\text{N}}{\text{m}^2}]$

$$\nabla' \cdot \underline{v}' = 0$$

$$\rho \frac{U^2}{L} (\underline{v}' \cdot \nabla') \underline{v}' = - \rho \frac{U^2}{L} \nabla' p' + \underbrace{\frac{\mu U}{L^2}}_{\rho \frac{U^2}{L} \left(\frac{\mu}{\rho U L} \right)} (\nabla')^2 \underline{v}'$$

$\frac{\mu}{\rho U L} = \frac{1}{\text{Re}}$

Adimensionaliser : pourquoi ?



$$\begin{aligned}U &= 10 \text{ m/s} \\L &= 0.1 \text{ m} \\ \rho &= 10^3 \text{ kg/m}^3 \\ \mu &= 10^{-3} \text{ kg/ms}\end{aligned}$$

$$Re = \frac{\rho UL}{\mu} = 10^6$$

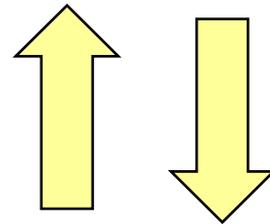
Adimensionaliser

$$\mathbf{x}' = \frac{\mathbf{x}}{L},$$

$$\mathbf{v}' = \frac{\mathbf{v}}{U},$$

$$p' = \frac{p - p_0}{\rho U^2},$$

$$\begin{aligned}\nabla \cdot \mathbf{v} &= 0 \\ \rho(\mathbf{v} \cdot \nabla)\mathbf{v} &= -\nabla p + \mu \nabla^2 \mathbf{v}\end{aligned}$$



$$\begin{aligned}\nabla' \cdot \mathbf{v}' &= 0 \\ (\mathbf{v}' \cdot \nabla')\mathbf{v}' &= -\nabla' p' + \frac{1}{Re} (\nabla')^2 \mathbf{v}'\end{aligned}$$

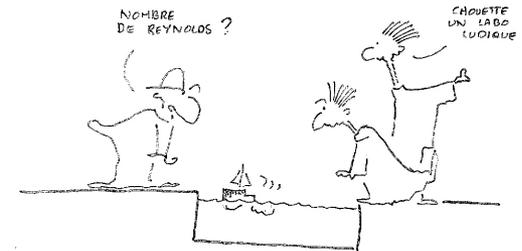
Dans un écoulement incompressible, seul un écart de pression peut être caractéristique... Ajouter ou retirer une pression constante ne change rien à l'écoulement !

En variables adimensionnelles,

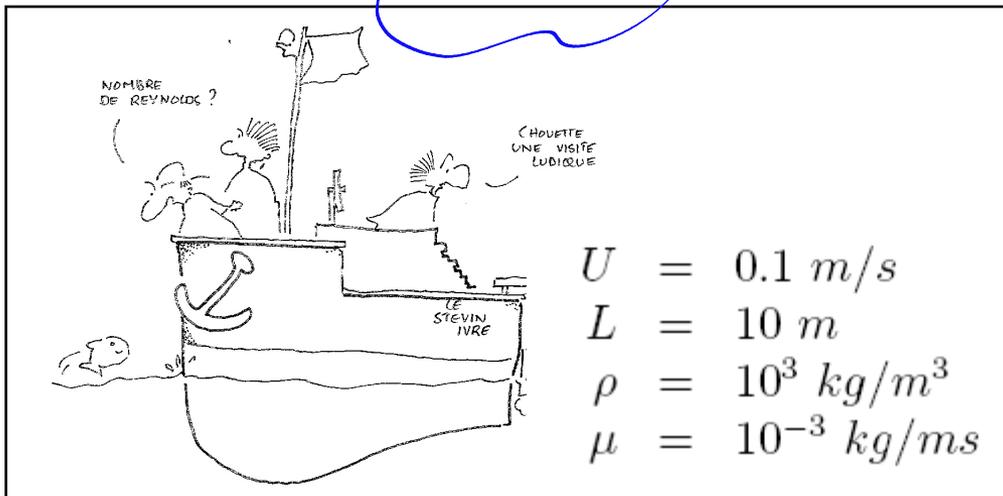
$$Re = \frac{\rho U L}{\mu} = 10^6$$

Ils ont le même nombre de Reynolds :-)

$$\begin{aligned} U &= 10 \text{ m/s} \\ L &= 0.1 \text{ m} \\ \rho &= 10^3 \text{ kg/m}^3 \\ \mu &= 10^{-3} \text{ kg/ms} \end{aligned}$$



$$\frac{p_{mer}(\mathbf{x}) - p_{mer}(0)}{\rho U_{mer}^2} = p'_{mer}(\mathbf{x}') = p'_{labo}(\mathbf{x}') = \frac{p_{labo}(\mathbf{x}) - p_{labo}(0)}{\rho U_{labo}^2}$$



...ces deux écoulements sont identiques.

C'est quoi physiquement le nombre de Reynolds ?

*Effets visqueux
Diffusion de la quantité
de mouvement*

$$\boxed{\rho(\mathbf{v} \cdot \nabla)\mathbf{v}} = -\nabla p + \boxed{\mu \nabla^2 \mathbf{v}}$$

$\mathcal{O}(\rho U^2/L)$ $\mathcal{O}(\mu U/L^2)$

*Effets d'inertie
Transport de la quantité
de mouvement*

$$Re = \frac{\boxed{\text{Forces d'inertie}}}{\boxed{\text{Forces visqueuses}}} = \frac{\rho U^2/L}{\mu U/L^2} = \frac{\rho U L}{\mu}$$

Nombre de Reynolds

caractérise un écoulement d'un fluide !

$$Re = \frac{\rho_0 u_0 L}{\mu}$$

à éventuellement savoir, à titre de *double check*

Forces d'inertie

Forces de viscosité

à savoir !

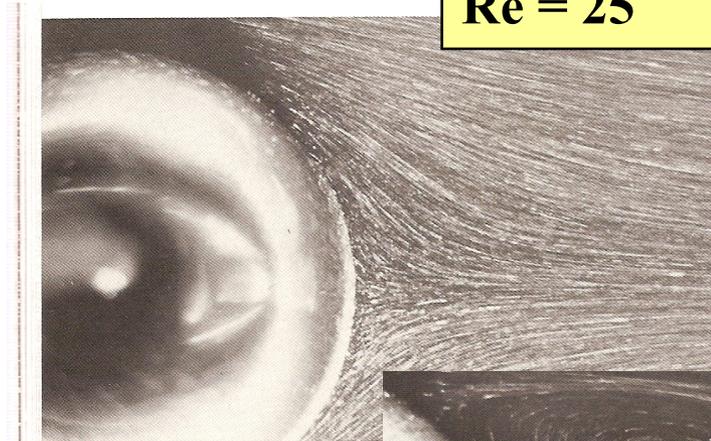


Born: 23 Aug 1842 in Belfast, Ireland

Died: 21 Feb 1912 in Watchet, Somerset, England

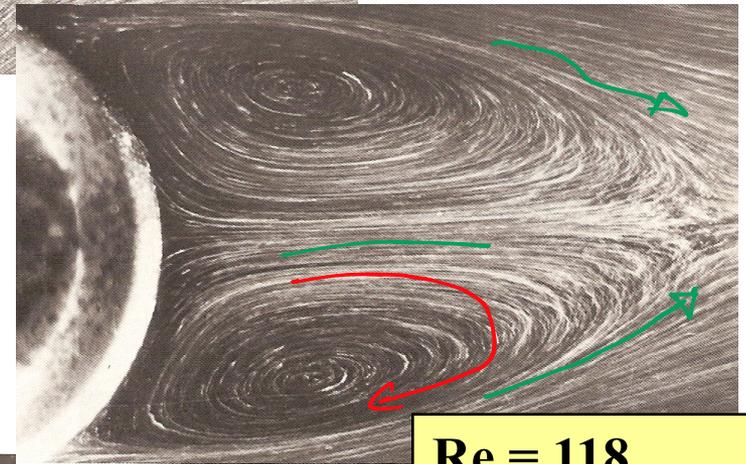
Que se
passe-t-il
lorsque l'on
augmente
le nombre
de Re ?

$Re = 25$



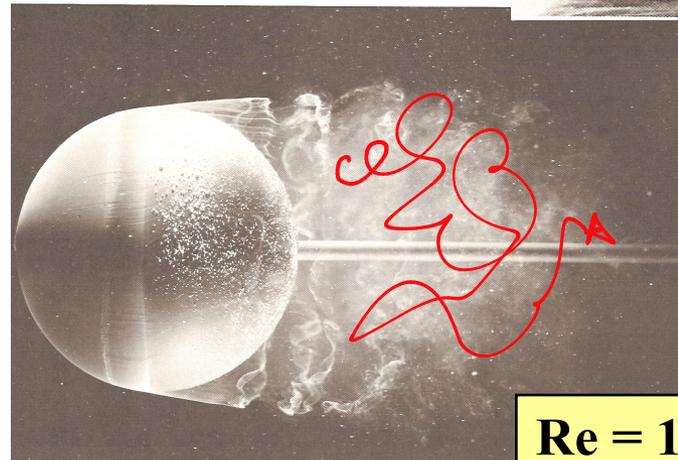
LAMINAIRE :-)

$Re = 118$



TURBULENT

$Re = 15000$



(Van Dyke, 1982)

Re très très petit...

$$\nabla \cdot \mathbf{v} = 0$$

$$0 = -\nabla p + \mu \nabla^2 \mathbf{v}$$

Le terme d'inertie est négligeable

*Écoulements
incompressibles
rampants*

Equations de Stokes

Le terme visqueux est négligeable

*Écoulements
incompressibles
irrotationnels*

$$\nabla \cdot \mathbf{v} = 0$$

$$\rho(\mathbf{v} \cdot \nabla) \mathbf{v} = -\nabla p$$

...et Re très très grand !

Equations d'Euler

Ecoulements incompressibles stationnaires plans

$$\nabla \cdot \mathbf{v} = 0$$

$$\rho(\mathbf{v} \cdot \nabla)\mathbf{v} = -\nabla p + \mu \nabla^2 \mathbf{v}$$

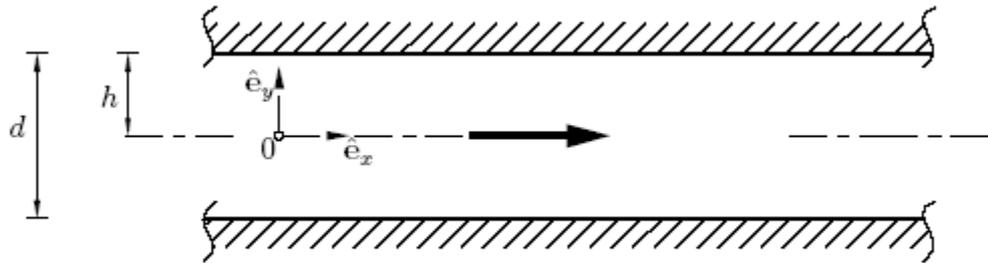
Ecoulement incompressible stationnaire d'un fluide visqueux newtonien à paramètres constants, sans forces de volume.

$$\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} = 0$$

$$\rho \left(u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} \right) = -\frac{\partial p}{\partial x} + \mu \left(\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \right)$$

$$\rho \left(u \frac{\partial v}{\partial x} + v \frac{\partial v}{\partial y} \right) = -\frac{\partial p}{\partial y} + \mu \left(\frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial y^2} \right)$$

Écoulements 3D – 2D – 1D



Écoulements établis :

- Une seule vitesse u
- Pas de variations de u le long de l'axe de la conduite (c'est-à-dire x)

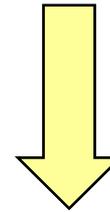
Un écoulement établi est un écoulement dont le profil transversal de vitesse est le même quelle que ce soit la section transversale à l'écoulement.

La section doit évidemment être constante !

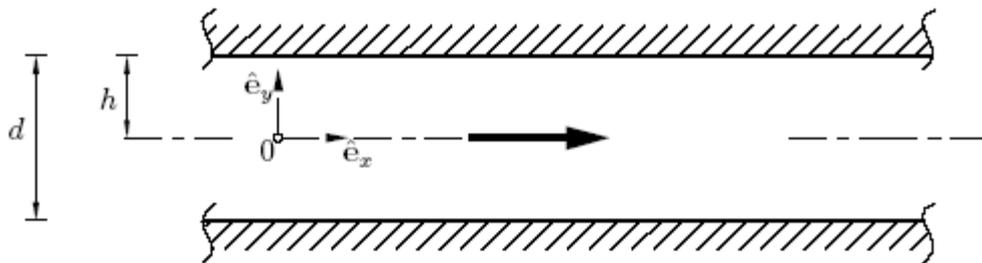
Écoulements
incompressibles
stationnaires
plans
établis

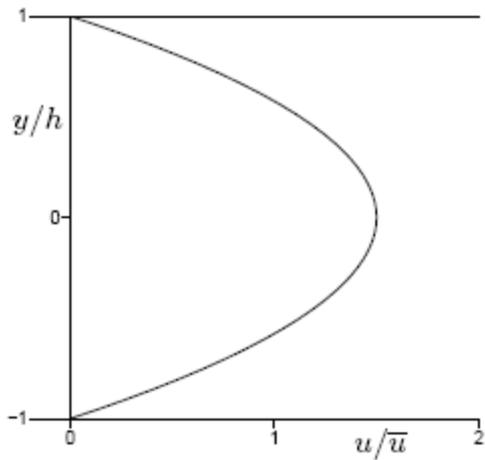
$$\begin{aligned} \cancel{\frac{\partial u}{\partial x}} + \cancel{\frac{\partial v}{\partial y}} &= 0 \\ \rho \left(u \cancel{\frac{\partial u}{\partial x}} + v \cancel{\frac{\partial u}{\partial y}} \right) &= -\frac{\partial p}{\partial x} + \mu \left(\cancel{\frac{\partial^2 u}{\partial x^2}} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \right) \\ \rho \left(u \cancel{\frac{\partial v}{\partial x}} + v \cancel{\frac{\partial v}{\partial y}} \right) &= -\frac{\partial p}{\partial y} + \mu \left(\cancel{\frac{\partial^2 v}{\partial x^2}} + \cancel{\frac{\partial^2 v}{\partial y^2}} \right) \end{aligned}$$

*En imposant $v=0$
sur une des parois...*

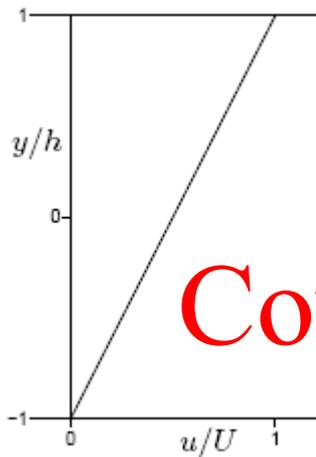
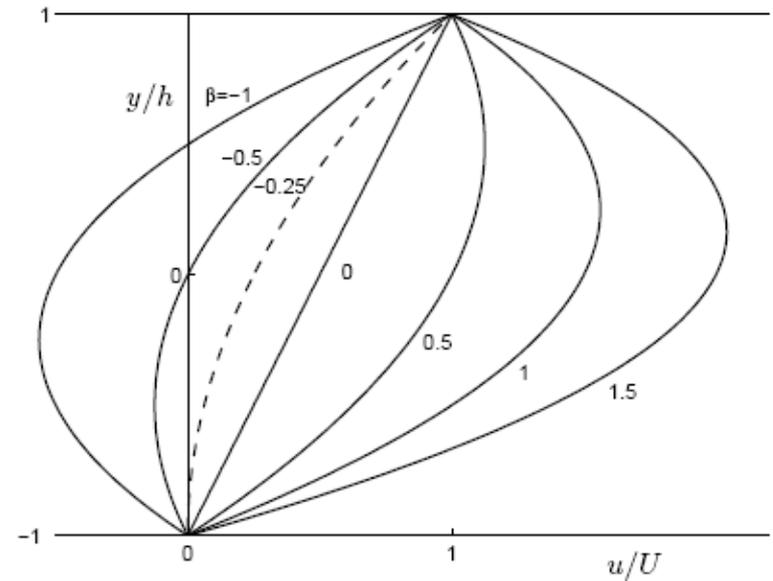


$$0 = -\frac{dp}{dx} + \mu \frac{d^2 u}{dy^2}$$





Poiseuille

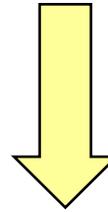


Couette

$$\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (r v) = 0$$

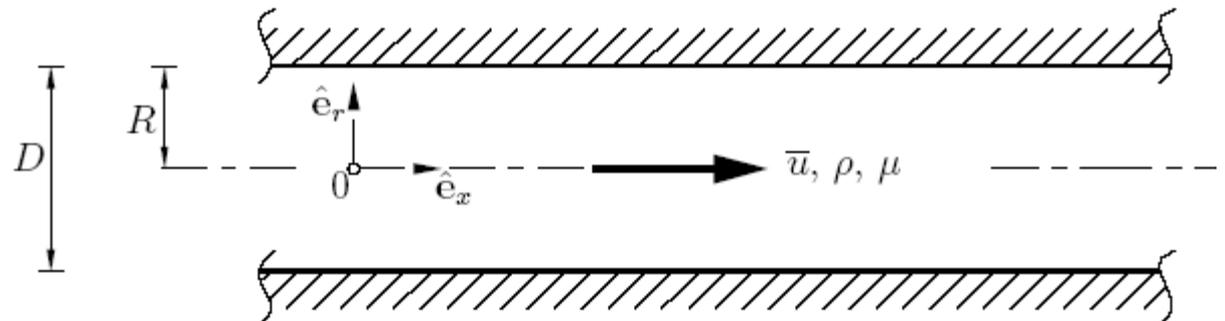
$$\rho \left(u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial r} \right) = -\frac{\partial p}{\partial x} + \mu \left(\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial u}{\partial r} \right) \right)$$

$$\rho \left(u \frac{\partial v}{\partial x} + v \frac{\partial v}{\partial r} \right) = -\frac{\partial p}{\partial r} + \mu \left(\frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial v}{\partial r} \right) - \frac{v}{r^2} \right)$$

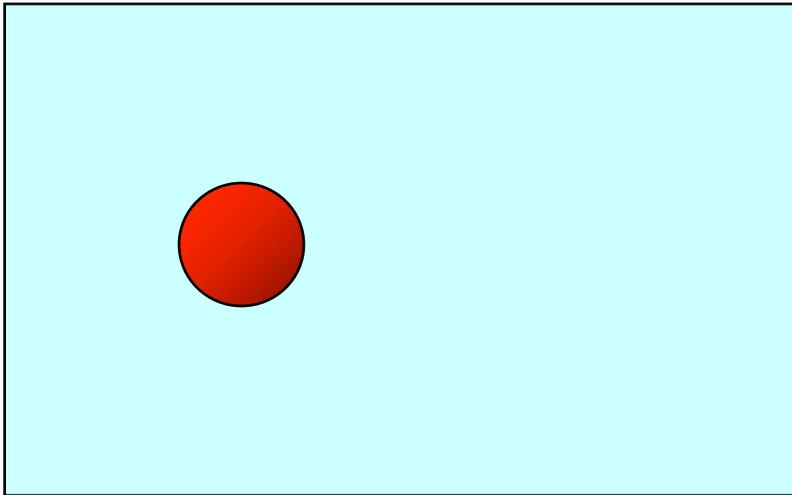


$$0 = -\frac{dp}{dx} + \mu \frac{1}{r} \frac{d}{dr} \left(r \frac{du}{dr} \right)$$

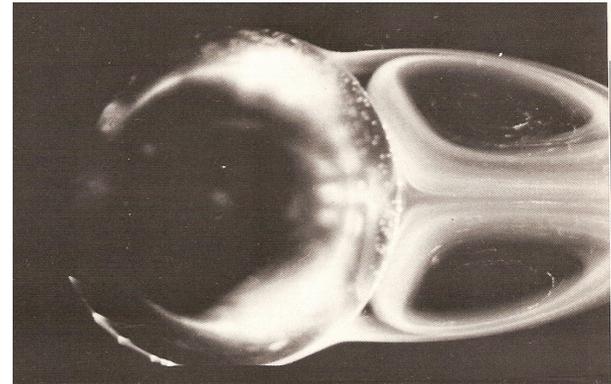
Écoulements
incompressibles
stationnaires
axisymétriques
établis



Evaluer la force de trainée à partir d'une mesure du profil de vitesses en aval...



Volume de controle
Ensemble de points eulériens



Taneda 1956
(from An Album of Fluid Motion, Van Dyke)

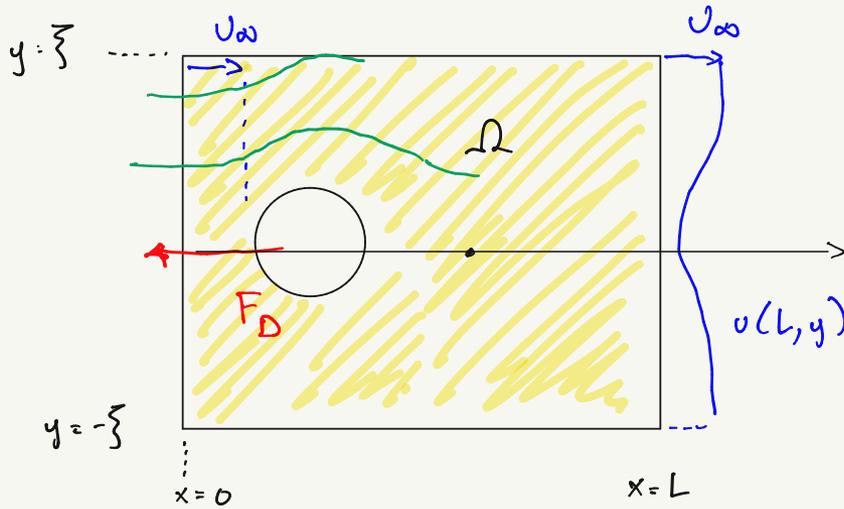
4

CALCUL DE LA FORCE DE TRAINEE

ECOULEMENT

HORIZONTAL
2D
INCOMPRESSIBLE
STATIONNAIRE

$$\nabla \cdot \vec{v} = 0$$



$$\int_{\partial \Omega} p v (\vec{v} \cdot \vec{n}) = - F_D$$

$$2 \left[\int_0^\zeta -p U_\infty^2 + \int_0^\zeta p v^2 + \int_0^L p U_\infty r dx \right]$$

$$p U_\infty \int_0^L \int_0^\zeta \frac{\partial r}{\partial y} dy dx = p U_\infty \int_0^L \int_0^\zeta \underbrace{-\frac{\partial v}{\partial x}}_{(U_\infty - v)} dx dy$$

PAR
CONS LOCALE
DE LA MASSE :-)

$$p U_\infty \int_0^L \underbrace{r dx}_{\int_0^\zeta (U_\infty - v)}$$

PAR
CONS GLOBALE
DE LA MASSE

$$\int \frac{\partial \rho}{\partial t} (v \cdot x) = -F_D$$

$$2 \left[\int_0^{\xi} -\rho U_{\infty}^2 + \int_0^{\xi} \rho u^2 + \int_0^L \rho U_{\infty} v \, dx \right]$$

$$\rho U_{\infty} \int_0^L v \, dx$$

$$\int_0^{\xi} (\cancel{U_{\infty} - u})$$

PAR
CONS GLOBALE
DE LA
MASSE

[N/m]

$$-F_D = 2\rho \int_0^{\xi} u^2 - u U_{\infty} \, dx$$

$$\frac{F_D}{2\rho U_{\infty}^2} = \int_0^{\xi} \frac{u}{U_{\infty}} \left(1 - \frac{u}{U_{\infty}}\right) \, dx \quad [m]$$

$$\left[\frac{kg}{m^3} \right] \left[\frac{m^2}{s^2} \right] = \left[\frac{kg \cdot m}{s^2} \cdot \frac{1}{m^2} \right] = \left[\frac{N}{m^2} \right]$$

$$\frac{F_D}{2\rho U_{\infty}^2} = \int_0^{\infty} \frac{u}{U_{\infty}} \left(1 - \frac{u}{U_{\infty}}\right) \, dx$$